

## 14. HÁROM HAGYOMÁNYOS (NÉGYZETES) RENDEZÉS

Jegyzetünk 19. fejezetben tárgyaljuk azt a sokat által ismert tényt, hogy  $n$  tetszőleges elem összehasonlítás alapú rendezése *leggyorsabban*  $\theta(n \log n)$  összehasonlítással végezhető el. Bár nagy bemenetre jóval lassabbak, mégis hasznos megismerni az alábbi  $\theta(n^2)$  összehasonlítást használó algoritmusokat. Nagy előnyük az egyszerűségük, ami nem csak a programozó számára jelent könnyebbséget, hanem abban is megnyilvánul, hogy *rövid bemenetre gyorsabb futásidőt* eredményeznek, mint az  $\theta(n \log n)$ -es társaik.

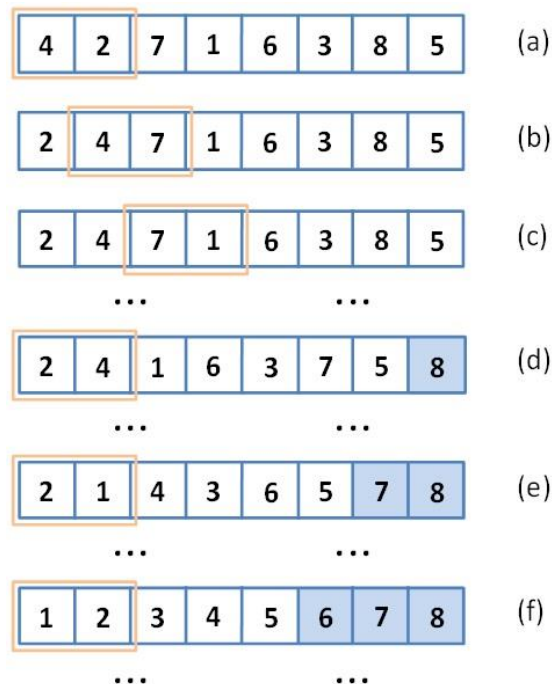
Például,  $n = 8$  elem esetén egy  $2n^2$  lépésszámú algoritmus  $2 \cdot 64 = 128$  időegység alatt fut le, míg egy  $10 \cdot n \log_2 n$  futásidejű algoritmus  $10 \cdot 8 \cdot 3 = 240$  időegység alatt.

Látni fogjuk, hogy sok esetben a *legjobb konstans szorzó a beszűrő rendezés* esetén érhető el, míg a legkevesebb mozgatásra a maximumkiválasztó rendezésnek van szüksége. A buborékrendezést könnyű érthetősége és elterjedtsége miatt ismertetjük.

### 14.1. Buborékrendezés

A *buborékrendezés* az egyik legrégebbi ismert rendezés. Lényege az, hogy a maximális elemet cserékkel „*felbuborékolatjuk*” a tömb végére, és így visszavezetjük a problémát egy 1-el rövidebb rendezési feladatra.

A buborékoltatás úgy működik, hogy párosával (mintha egy két elem szélességű ablakot léptetnénk) haladunk az elemeken és a rossz sorrendben lévő párokat *megcseréljük*. Ezt az eljárást a 14.1. ábra szemlélteti.

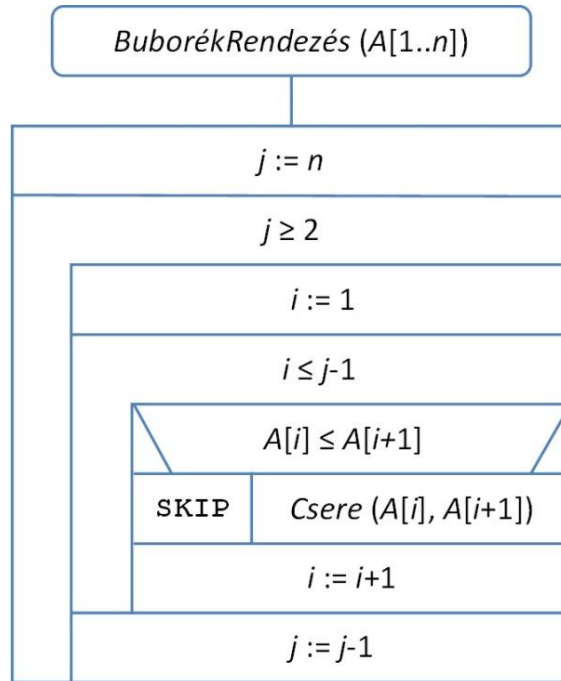


14.1. ábra. A buborékrendezés működése

Belátható, hogy így a legnagyobb elem eljut egészen a tömb végéig. (Ha több maximális elem is van a tömbben, akkor közülük a jobboldali jut el a tömb végére, mert egy egyenlő elempár esetén nem hajtunk végre cserét.) A második felbuborékoltatásnál már a tömb utolsó elemét nem kell figyelembe vennünk, hiszen tudjuk, hogy az jó helyen van.

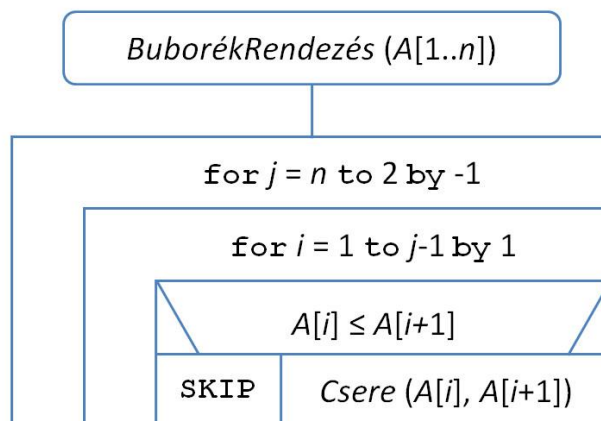
Indukcióval látható, hogy a  $k$ -adik felbuborékolatáskor az utolsó  $k-1$  elem a tömb jobb szélén helyezkedik el, rendezve.

A rendezés algoritmusa a 14.2. ábrán látható. (A működés leírásában saját ciklusszervezést használtunk.)



14.2. ábra. A buborékrendezés algoritmusa

Ebben a megfogalmazásban az indexek változtatásának a követése elvonhatja a figyelmet a lényegről, ezért tekintsük inkább a **for** ciklusos változatot, amely a 14.3. ábrán szerepel. A **for** ciklus, mint tudjuk, a **by** után megadott mértékben automatikusan növeli a ciklusváltozót minden iteráció végén.



14.3. ábra. A buborékrendezés algoritmusa **for** ciklusokkal

Az algoritmus egy külső és egy belső ciklusból áll. A külső ciklus  $j$  ciklusváltozója azt jelöli, hogy hányadik elemig rendezetlen még a tömb. Kezdetben természetesen mind az  $n$  elemet rendezetlennek vesszük, majd „buborékolatásonként” eggyel rövidebb lesz a rendezetlen rész.

A belső ciklus  $i$  változója az aktuálisan vizsgált pár első elemének indexét jelöli. A ciklusmagban azt vizsgáljuk, hogy az  $i$ -edik és az  $i+1$ -edik elem jó sorrendben van-e, ezért az  $i$  változót csak  $j-1$ -ig növelhetjük.

A cserét most röviden jelöltük, valójában ez 3 mozgatót jelentene, egy külső változó felhasználásával. Könnyen észrevehetjük, hogy a buborékrendezés szükségtelenül sok mozgatót hajt végre, ezért nagyméretű adatoknál általában nem a legjobb választás.

A műveletigény részletes számítása megtalálható az 1. fejezetben. Az elemzést itt is megismételjük. A számolást az egyszerűség kedvéért külön-külön végezzük az összehasonlításokra és a cserékre.

Nézzük először az összehasonlítások  $\tilde{O}(n)$ -nel jelölt számát. A külső ciklus magja  $(n-1)$ -szer hajtódik végre, a belső ciklus ennek megfelelően rendre  $n-1, n-2, \dots, 1$  iterációt eredményez. Mivel a két szomszédos elem összehasonlítása a belső ciklusnak olyan utasítása, amely mindig végrehajtódik, ezért

$$\tilde{O}(n) = (n-1) + (n-2) + \dots + 1 = n(n-1)/2 = n^2/2 - n/2 = \Theta(n^2)$$

Az összehasonlítások száma ennek megfelelően *négyzetes* nagyságrendű.

Vizsgáljuk meg most a cserék  $Cs(n)$ -nel jelölt számát. Ez a szám már nem állandó, hanem a bemenő adatok függvénye. Nevezetesen, a cserék száma megegyezik az  $A[1..n]$  tömb elemei között fennálló *inverziók* számával:

$$Cs(n) = \text{inv}(A).$$

Valóban, minden csere pontosan egy inverziót szüntet meg a két szomszédos elem között, újat viszont nem hoz létre. A rendezett tömbben pedig nincs inverzió. Ha a tömb eleve rendezett, akkor egyetlen cserét sem kell végrehajtani.

A legtöbb cserét akkor kell végrehajtani, ha minden szomszédos elempár inverzióban áll, azaz akkor, ha a tömb éppen fordítva, nagyság szerint csökkenő módon rendezett. Ekkor a cserék *maximális* száma:

$$MCs(n) = n(n-1)/2 = \Theta(n^2).$$

A cserék *átlagos* számának meghatározásához először is feltesszük, hogy a rendezendő számok minden permutációja *egyenlő valószínűséggel* fordul elő. (Az átlagos műveletigény számításához mindig ismerni kell a bemenő adatok valószínűségi eloszlását, vagy legalább is feltételezéssel kell élni arra nézve!) Az általánosság megszorítása nélkül vehetjük úgy, hogy az  $1, 2, \dots, n$  számokat kell rendeznünk, ha elfogadjuk azt a szokásos egyszerűsítést, hogy a rendezendő értékek mind különbözők.

A cserék számának átlagát nyilvánvalóan úgy kapjuk, hogy az  $1, 2, \dots, n$  elemek minden permutációjának inverziószámát összeadjuk és osztjuk a permutációk számával:

$$ACs(n) = \frac{1}{n!} \sum_{p \in \text{Perm}(n)} \text{inv}(p),$$

ahol  $\text{Perm}(n)$  az  $n$  elem összes permutációjának halmazát jelöli. Az összeg meghatározásánál nehézségbe ütközünk, ha megpróbáljuk azt megmondani, hogy adott  $n$ -re hány olyan permutáció van, amelyben  $i$  számú inverzió található ( $0 \leq i \leq n(n-1)/2$ ). Ehelyett célszerű párosítani a permutációkat úgy, hogy mindegyikkel párba állítjuk az inverzét, például a  $p = 1423$  és a  $p^R = 3241$  alkot egy ilyen párt. Egy ilyen párban az inverziók száma együtt éppen a lehetséges  $\binom{n}{2}$ -t teszi ki, például  $\text{inv}(1423) + \text{inv}(3241) = 4 + 2 = 6$ .

Az állítás igazolására gondoljuk meg, hogy egy permutációban két elem pontosan akkor áll inverzióban, hogy ha az inverz permutációban nincs közöttük inverzió. A mondott párosításnak megfelelően minden két permutáció inverzióinak száma együttesen  $\binom{n}{2}$ , így az átlagos csereszám:

$$ACs(n) = \frac{\sum inv(p) + \sum inv(p^R)}{2n!} = \frac{n! \binom{n}{2}}{2n!} = \frac{\binom{n}{2}}{2} = \frac{n(n-1)}{4} = \Theta(n^2).$$

A cserék számának *átlaga* tehát a legnagyobb érték fele, de nagyságrendben ez így is  $n^2$ -es.

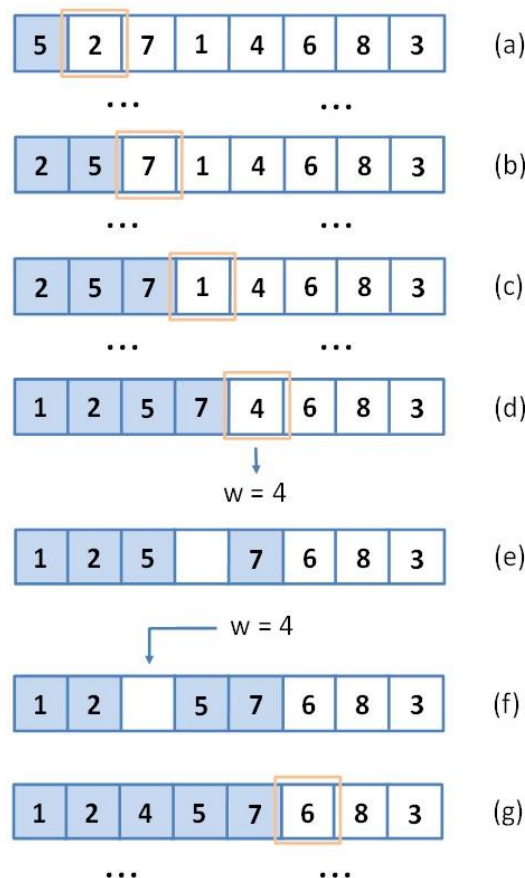
## 14.2. Beszűrő rendezés

A *beszűrő rendezés* sok esetben a *leggyorsabb* négyzetes rendezés. Működése hasonló ahhoz, mint amikor lapjainkat rendezzük egy kártyajáték során. A rendezés fő lépése az, hogy az asztalon lévő rendezetlen saját pakliból elvesszük a felső lapot és beszűrjük a kezünkben tartott rendezett lapok közé. Kezdetben a rendezett rész az első felvett lapból áll, majd  $n-1$  beszűrítés után lapjainkat már rendezett módon tartjuk a kezünkben.

A beszűrő rendezés még nem említett előnye az, hogy nem csak tömbben tárolt elemek rendezésére alkalmas, hanem a *láncolt listákra* is könnyen alkalmazható.

### 14.2.1. Tömbös megvalósítás

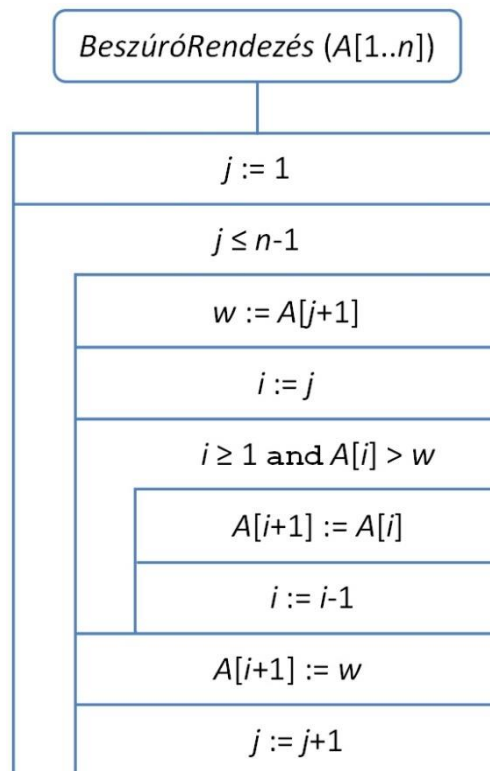
A tömbben tárolt adatok rendezésére alkalmazott beszűrő rendezés működését, egy-egy jellemző lépés megjelenítésével a 14.4. ábra szemlélteti.



14.4. ábra. A beszűrő rendezés működése tömbös megvalósítás esetén

Tömbös megvalósítás esetén a rendezett részt a tömb elején tároljuk, a rendezetlent pedig utána. Kezdetben csak a tömb első eleme rendezett. Minden iterációban a következőnek beszúrandó elemet elmentjük egy  $w$  változóba, majd az eddig rendezett rész nála nagyobb elemeit jobbra csúsztatjuk egy pozícióval.

A megfelelő számú léptetés után felszabadul a félretett beszúrandó elem számára a megfelelő hely. Ezután a beszúrandó elemet  $w$ -ből bemásoljuk a megfelelő helyre. A teljes algoritmus a 14.5. ábrán látható.



**14.5. ábra.** A beszúró rendezés algoritmusának tömbös megvalósítás esetén

Algoritmusunk egy külső és egy belső ciklusból áll. A külső ciklus beszúrásenként lép egyet, míg a belső ciklus a beszúrás közbeni jobbra másolásokért felelős. A külső ciklus addig halad, amíg minden elemet be nem illesztettünk a helyére, a belső pedig addig, amíg meg nem találtuk az aktuálisan beszúrandó elem helyét.

A külső ciklus mindig  $n-1$  alkalommal fut le, hiszen ennyi elemet kell beszúrunk a rendezett részbe, ahhoz hogy az egész tömb rendezve legyen.

A belső ciklus műveletigénye változó. Legjobb esetben egyetlen összehasonlítást végez. Ez akkor fordul elő, ha a beszúrandó elem nagyobb vagy egyenlő az összes eddig rendezettnél. Legrosszabb esetben annyiszor hasonlítunk össze, ahány rendezett elem van és ugyanennyi másolást is végrehajtunk. Ez akkor történik, ha a beszúrandó elem kisebb az összes addig rendezettnél.

Összefoglalva, a *műveletigény* a következőképpen alakul:

$$MÖ(n) = \sum_{i=1}^{n-1} i = \frac{(1 + (n-1))(n-1)}{2} = \frac{n(n-1)}{2} = \theta(n^2)$$

$$MM(n) = \theta(n^2)$$

A legjobb eset az, ha a tömb eleve rendezet, ekkor elérhető az alábbi minimum:

$$m\ddot{O}(n) = n - 1 = \theta(n)$$

$$mM(n) = 2(n - 1) = \theta(n)$$

Átlagos műveletigényt itt nem számolunk.

Mivel minden beszúrás annyi inverziót szüntet meg, ahány elemet jobbra toltunk, és nem hoz létre új inverziót, ezért könnyen látható, hogy:

$$\ddot{O}(A[1..n]) = \text{inv}(A) + n - 1$$

$$M(A[1..n]) = \text{inv}(A) + 2(n - 1)$$

Alkalmas megvalósítással elérhető:

$$M(A[1..n]) = \text{inv}(A)$$

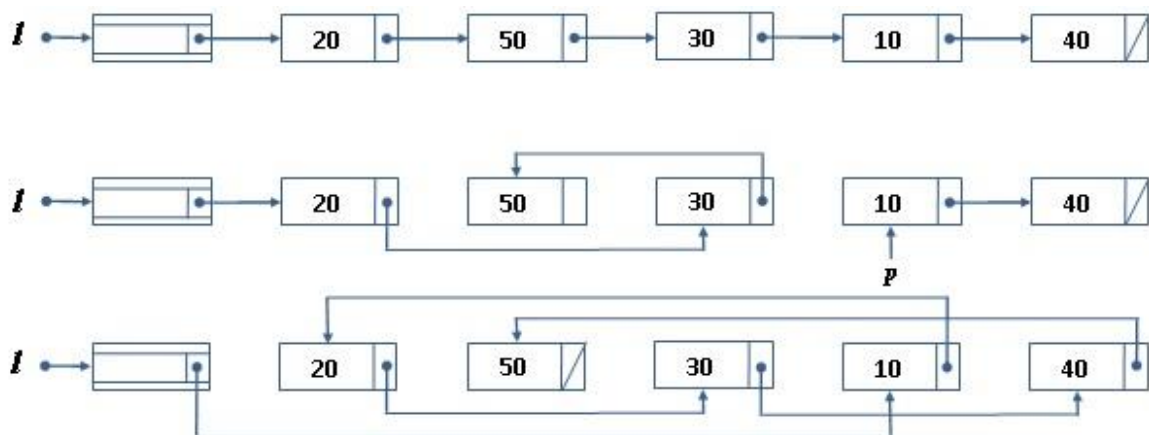
Ez az utolsó tulajdonság különösen gyorsá teszi a beszúró rendezést abban az esetben, ha a tömb eleve „nagyjából rendezett” volt.

Az algoritmus minden esetben gyorsabb a buborékrendezésnél. Azért is, mert egy elemet cseréssel helyretenni körülbelül 3-szor annyi másolást jelent, mint ha jobbra másolásokkal tennék ezt.

A következő megjegyzés azért lényeges, mert kijelöli ennek a rendezésnek a helyét a többi között. Bár a beszúró rendezés  $cn^2$  idejű, rendkívül alacsony „konstansa” miatt szívesen használják, az oszd meg és uralkodj elvű,  $\theta(n \log n)$  futásidejű algoritmusok gyorsítására. Amikor kellően kicsi ( $\log n$  méretű) részproblémákra osztják a feladatot, akkor már nem darabolják tovább, hanem a *részeket beszúró rendezéssel* rendezik. A nagyobb részproblémák megoldása az eredeti módon történik. Belátható, hogy így a rendezés  $\theta(n \log n)$  futásidejű marad, hiszen legfeljebb  $\frac{n}{\log n} \theta(\log^2 n) = \theta(n \log n)$  pluszlépést hajtunk végre emiatt. Valójában azonban a kis konstans miatt így még sokat gyorsul is az algoritmus.

### 14.2.2. Láncolt megvalósítás

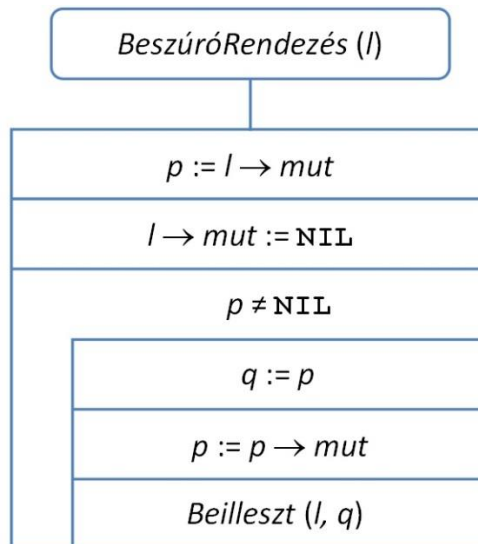
A beszúró rendezés további jó tulajdonsága, hogy *láncolt listára* is viszonylag könnyen megvalósítható. A 14.6. ábra a rendezés három fázisát (kezdő, egy közbülső és befejező állapotát) illusztrálja.



14.6. ábra. A beszúró rendezés működése fejelemes láncolt lista esetén

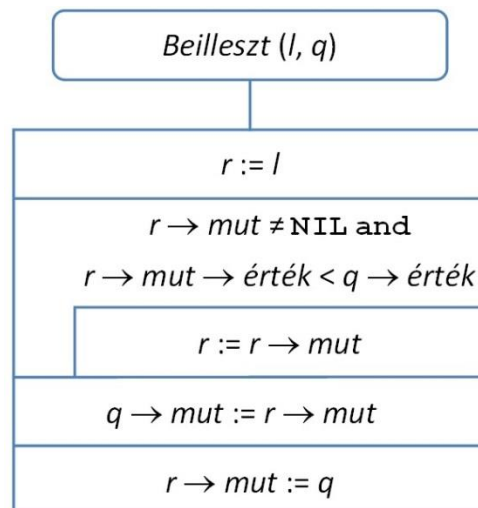
Az algoritmus működése során a lista mindig *két részt* tartalmaz: az első fele már *rendezett*, míg a második felében még az *eredeti* sorrendben következnek az elemek. Úgy célszerű *inicializálni* ezt a helyzetet, hogy a rendezett rész kezdetben legyen az üres lista. Az eljárás *végére* viszont a rendezetlen rész fog el. Egy közbülső állapot mutat az ábra második, középső listája.

Az algoritmus egy lépésében a második részből kiláncoljuk az első elemet és a rendezett részben befűzzük a helyére. Az algoritmus leírását a 14.7. és 14.8. ábrákon láthatjuk.



**15.7. ábra.** A beszúró rendezés algoritmus fejelemes láncolt lista esetén

A listát kezdetben – a fentiek szerint – úgy vágjuk ketté, hogy  $l$  egy üres fejelemes listára, míg  $p$  az eredeti elemek fejelem nélküli listájára mutat. Az algoritmus során végig  $p$  mutat a rendezetlen elemek listájára, míg  $l$  a már rendezett elemek fejelemes listáját azonosítja. Az algoritmus második része egy ciklus, amely  $p$ -t lépteti és a  $q$  által mutatott kiláncolt elemre meghívja a beillesztés eljárását.



**14.8. ábra.** A rendezettséget megtartó beillesztés algoritmus fejelemes láncolt listára

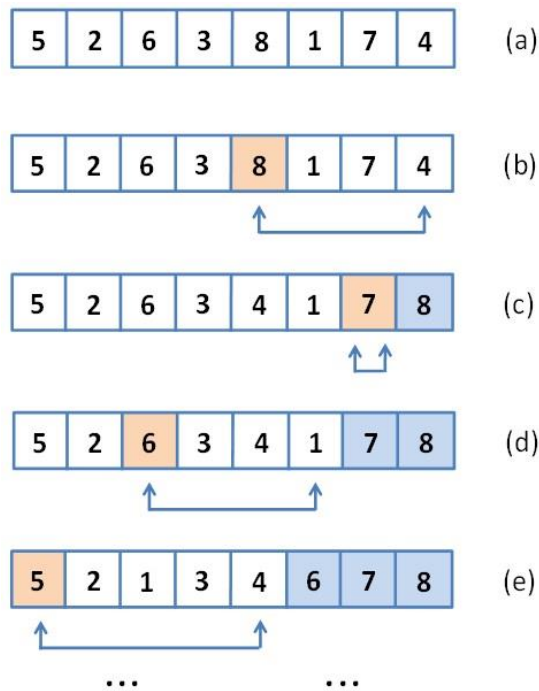
A beillesztés algoritmus úgy működik, hogy egy  $r$  mutatóval annyit lép  $l$  elemein, hogy az utolsó olyan elemre mutasson, amelyben még kisebb érték található, mint a beszúrandó elem, amelyre a  $q$  pointer mutat. Ez után a  $q$  által mutatott listaelemet befűzi az  $r$  pointerű elem után.

A két megvalósítás között fennáll egy olyan különbség, a láncolt esetben a beszúrást *balról jobbra* hajtjuk végre, nem jobbról balra, mint a tömbös rendezésnél.

A láncolt megvalósítás futásideje közel azonos a tömbös megvalósítás futásidejével, ezért az elemzést nem részletezzük.

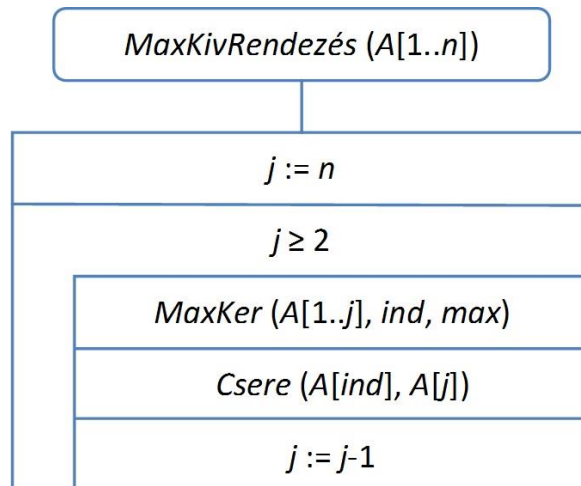
### 14.3. Maximum kiválasztó rendezés

A *maximum kiválasztó rendezés* alapötlete – hasonlóan a buborékrendezéshez – az, hogy a legnagyobb elemnek a tömb végén van a helye, a rendezés szerint. Ezért *kiválasztjuk* a tömb *maximális elemét*, majd *kicseréljük* az *utolsó* elemével. Ezután már eggyel rövidebb tömbre alkalmazhatjuk a maximum kiválasztást és cserét. Ezt addig ismételjük, míg az egész tömb rendezetté válik. A 14.9. ábrán az eljárás működésnek néhány fázisa látható.



14.9. ábra. A maximum kiválasztó rendezés működése

Az algoritmus, amely leírásában hivatkozik a sokszor használt maximum kiválasztásra, a 14.10. ábrán látható.



14.10. ábra. A maximum kiválasztó rendezés algoritmus



Az algoritmusban  $j$ -vel jelöljük a tömb rendezetlen részének hosszát. Ez kezdetben  $n$ , hiszen még az egész tömb rendezetlen. A ciklus minden lépésében kiválasztjuk a rendezetlen résztömb maximumát és kicseréljük az utolsó elemével. Így a rendezetlen rész  $j$  hosszát 1-el csökkentettük. Ha a rendezetlen rész hossza 2, akkor az utolsó iterációra kerülhet sor, hiszen egyetlen elem önmagában rendezettnek számít.

Érdekes eset az, amelyet a (c) ábrarész mutat: a maximális elem és a rendezetlen rész jobb szélső eleme ugyanaz, ilyenkor az elemet „önmagával cseréljük meg”.

Az algoritmus *futásideje* a következőképp áll elő: Az összehasonlítások száma az  $n-1$  maximumkeresés összehasonlítás-számainak összege.

$$\ddot{O}(n) = \sum_{i=1}^{n-1} i = \frac{n(n-1)}{2} = \theta(n^2)$$

$$Cs(n) = n - 1$$

Ezek fix értékek minden lehetséges bemenetre. Ez a maximumkiválasztó rendezés egyik hátránya a beszűrővel szemben, hogy nem tudja kihasználni a bemenet tulajdonságait, ahhoz, hogy kicsit gyorsabban fusson. Nagy előnye viszont, hogy  $3(n-1)$  mozgatót végez, nem pedig  $\theta(n^2)$ -et. Ez akkor igazán előnyös, ha az elemek nagy mérete miatt a mozgató lassabb művelet, mint az összehasonlítás.