

## Számítógépes Hálózatok 2008

### 6. Adatkapcsolati réteg – MAC, Statikus multiplexálás, (slotted) Aloha, CSMA

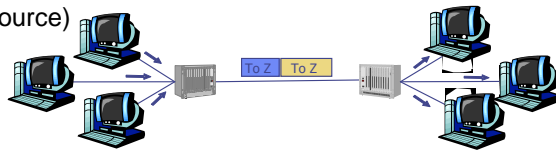
## Mediumhozzáférés (Medium Access Control -- MAC) alréteg az adatkapcsolati rétegben

- Statikus multiplexálás
- Dinamikus csatorna foglalás
  - Kollízió alapú protokollok
  - Verseny-mentes protokollok (contention-free)
  - Protokollok korlátozott versennyel (limited contention)
- Az Ethernet példája

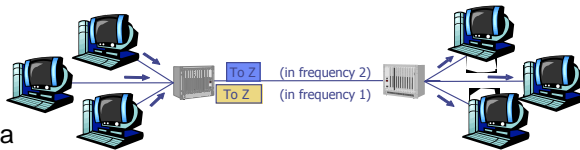
## Statikus multiplexálás

- Adott egy link (erőforrás / ressource)

- A kommunikációs kapcsolatokhoz fix időegységeket (TDM) / frekvenciasávot (FDM) / csatornákat rendelünk

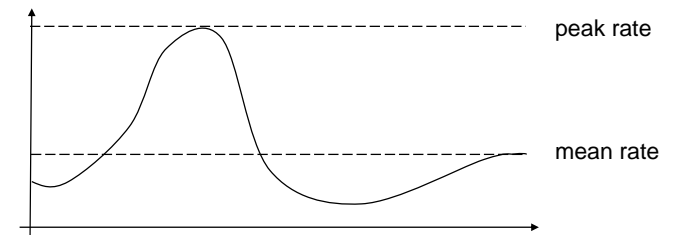


- Ez akkor jó megoldás, ha
  - fix adatráták vannak és a sáv szélességet annak megfelelően osztjuk csatornákra
  - A források a vezetékét jól kihasználják



## Löketszerűen érkező adatok (bursty traffic)

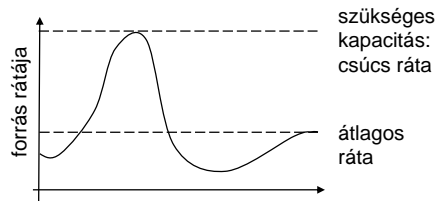
- Probléma: **bursty traffic**
  - Definíció: nagy különbség a forgalom **csúcspontjának** (peak rate) és az **átlagos rátájának** (mean or average rate) között
  - Számítógép-hálózatokban peak rate / mean rate = 1000/1 nem szokatlan



## Löketszerűen érkező adatok és statikus multiplexálás

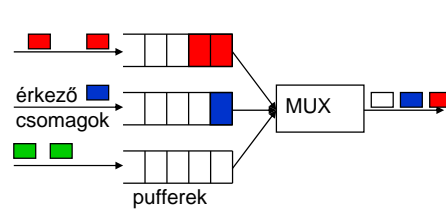
A linknek / csatornának statikus multiplexálás esetén vagy ... vagy ...

- vagy elegendően nagy kapacitásúnak kell lenni, hogy a csúcs rátát kezelni tudja
  - Pazarlás, mert az átlagos ráta nem használja ki a csatornát



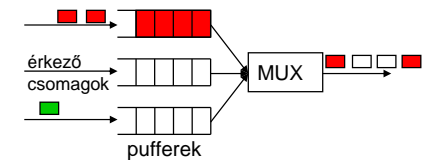
- vagy az átlagos rátára alapozva kell dimenzionálni

- ekkor pufferek (queue) szükségesek
- mi lesz a csomag késéssel (delay)?



## „Bursty traffic” és statikus multiplexálás – Késés (delay)

- Kiinduló helyzet:
  - nincs multiplexálás (queue van)
  - egy adatforrás  $p$  (bits/s) átlagos rátával
  - a link kapacitása  $C$  bits/s
  - a késés  $T$
- Statikus multiplexálás esetén
  - Osszuk az adatforrást  $N$  egyforma adatforrásra (mindegyik átlagos rátája  $p/N$ ).
  - Statikusan multiplexáljuk azokat ugyanazon a linken
  - Ekkor a késés (lényegében):  $T_{TDM,FDM} = N T$ 
    - ( $p/N$  átlagos küldési ráta és  $C/N$  kiszolgálási ráta  $\rightarrow$  sorok hossza?)
  - Statikus multiplexálás megnöveli a csomagok késését az  $N$ -szeresére
    - Ennek az oka: néhány csatorna sokszor „üres” (idle)



## MAC alréteg

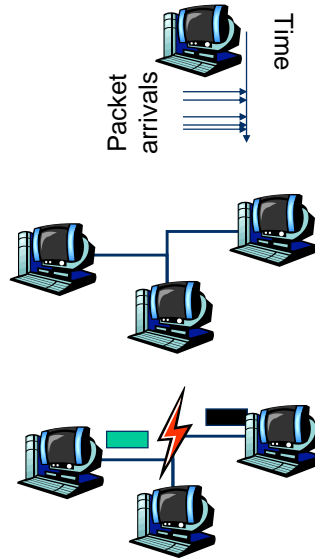
- Statikus Multiplexálás
- **Dinamikus csatorna foglalás**
  - Kollízió alapú protokollok
  - Verseny-mentes protokollok (contention-free)
  - Protokollok korlátozott versennyel (limited contention)
- Az Ethernet példája

## Dinamikus csatorna foglalás – MAC

- Statikus multiplexálás nem megfelelő löketszerű adatforgalom kezelésére
  - Telefon hálózatok forgalma nem löketszerű, számítógépes hálózatoké az
- Alternatíva: A csatorna/link/erőforrás hozzárendelése ahhoz a forráshoz aki éppen adatot akar küldeni
  - Dinamikus csatorna foglalás (channel allocation)
  - az erőforrás fix részének hozzárendelése helyett
- Szabályozni kell a médium hozzáférést:
  - Médium hozzáférés protokoll (Medium Access Control protocol - MAC) szükséges

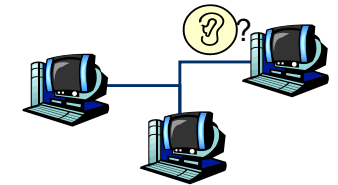
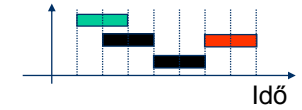
## A dinamikus csatornafoglalás modellje

- **N állomás** (vagy N terminal)
  - N független állomás használja az adott erőforrást
  - Egy lehetséges **terhelés modell**: annak a valószínűsége, hogy egy állomás  $\Delta t$  intervallumban csomagot generál:  $\lambda \Delta t$ , ahol  $\lambda =$  konstans
- **Egy csatorna**
  - Az összes állomás részére együttesen egy csatorna áll rendelkezésre
  - A csatornán kívül semmilyen más lehetőség nincs kommunikálni egymással
- **Kollízió modell** (ütközés)
  - Egy időben csak egy frame vihető át eredményesen
  - Ha két (vagy több) frame időben átfedi egymást, akkor azok ütköznek és mindkettő szétrombolódik
  - Egy állomás se tudja fogadni egyik frame-et sem
  - Megjegyzés: ez alól a szabály alól van néha kivétel (pl. CDMA)



## Modellek

- **Időmodellek**
  - Folytonos
    - Átvitel minden időben kezdődhet (nincs központi óra)
  - Diszkrét (Slotted time)
    - Az idő-tengely darabokra (slots) van osztva
    - Átvitel csak egy slot határán kezdődhet
    - Egy slot lehet üres (idle), vagy sikeresen átvitt, vagy kollíziót tartalmazó
- **Vivő-érzékelés (Carrier Sensing)**
  - Az állomások képesek felismerni, hogy éppen egy más állomás használja-e a csatornát
    - Nem feltétlenül megbízhatóan (pl. egy éppen kezdődő átvitelnél)
  - Ha a csatorna foglalt (busy), nem indít az állomás átvitelt

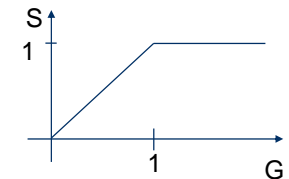


## A hatékonyság mérése

- A csatornafoglalás hatékonyságának mértékei
- **Átvitel** (throughput)
  - Csomagok száma időegységenként
  - Különösen nagy terhelés esetén fontos
- **Késés** (delay)
  - Egy csomag átviteléhez szükséges idő
  - Alacsony terhelés esetén
- **Fairness**
  - Minden állomást egyenlőként kezelünk
  - Az átvitel és a késés körülbelül egyforma legyen az állomásokon

## Átvitel és a feldolgozandó terhelés (offered load)

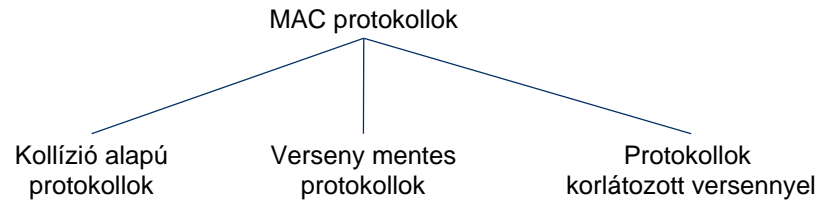
- **Feldolgozandó terhelés (offered load) G**
  - A csomagok száma csomag-időegységenként, amit a protokollnak kezelnie kell
  - $G > 1$ : túlterhelés
- **Ideális protokoll**
  - Amíg  $G < 1$ , akkor az átvitel  $S$  egyenlő  $G$ -vel
  - Ha  $G \geq 1$ , akkor  $S = 1$



- És: konstans kis késés tetszőlegesen sok állomás esetén is

## Lehetséges MAC-protokollok

- Fő megkülönböztetés: Megenged-e a protokoll kollíziót?
  - Rendszer döntés
  - A feltétlen kollízió-elkerülés a hatékonyság csökkenésével járhat



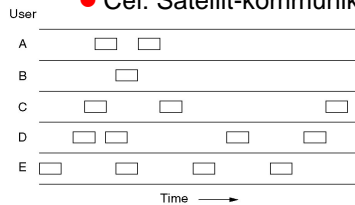
Rendszer, amelyben kollízió történhet:  
**Contention System** (verseny rendszer)

## MAC alréteg

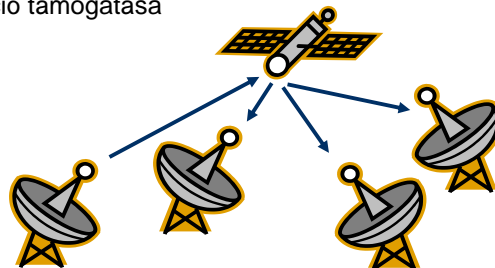
- Statikus Multiplexálás
- Dinamikus csatorna foglalás
  - **Kollízió alapú protokollok**
  - Verseny-mentes protokollok (contention-free)
  - Protokollok korlátozott versennyel (limited contention)
- Az Ethernet példája

## ALOHA

- Algoritmus:
  - Amikor egy csomag kész, azonnal átvitelre kerül
- Történet:
  - 1985 by Abrahmson et al., University of Hawaii
  - Cél: Satellit-kommunikáció támogatása



A csomagok tetszőleges időben kerülnek átvitelre



## ALOHA – Elemzés

- Előny
  - Egyszerű
  - Koordináció nem szükséges
- Hátrányok
  - Kollíziók
    - A küldő nem teszteli a csatorna állapotát
  - A küldőnek nincs direkt módszere arra, hogy megtudja, hogy eredményes volt-e az átvitel
    - Nyugták (ACK) szükségesek
    - A nyugták szintén ütközhetnek

## ALOHA – Hatékonyság

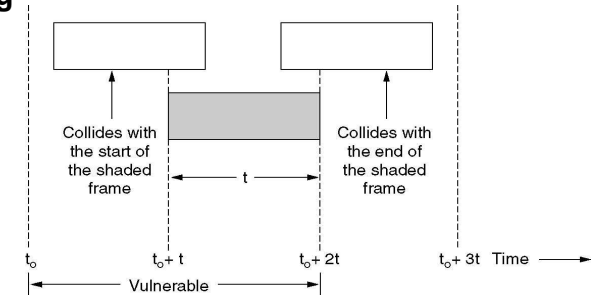
- Tegyük fel, hogy a csomagok létrehozása **Poisson-folyamat**:
  - „Végtelen” sok állomás, melyek egyformán, függetlenül viselkednek
  - Minden csomag egyforma hosszú, annak átviteléhez egységnyi idő kell
  - Az idő két küldési kísérlet között exponenciális eloszlású
  - Legyen  $G$  a küldési kísérletek számának várható értéke egységnyi idő alatt (egységnyi idő = egy csomag átviteléhez szükséges idő)
  - Ekkor:

$$P[k \text{ küldési kísérlet } t \text{ idő alatt}] = \frac{(Gt)^k}{k!} e^{-Gt}$$

- Ahhoz hogy sikeres átvitelt hajtsunk végre, nem szabad hogy kollízió lépjen fel egy másik csomaggal
- Mi ennek a valószínűsége?

## ALOHA – Hatékonyság

- Egy  $X$  csomag ütközik, ha
  - egy csomag nem ért véget, amikor  $X$  indul
  - egy csomag kicsivel  $X$  vége előtt indul



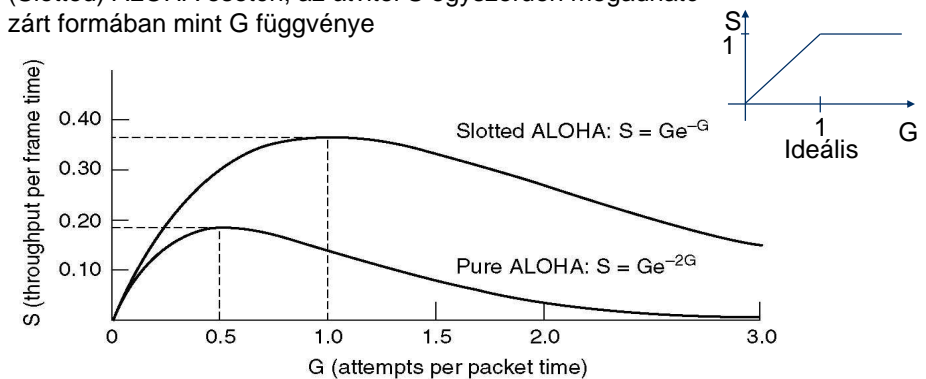
- Azaz, egy csomagátvitel akkor sikeres, ha két egységnyi időben nincs másik csomagátviteli kísérlet
  - Valószínűség:  $P_0 = P(0 \text{ csomag } 2 \text{ egységnyi időben}) = e^{-2G}$
  - Maximális átvitel  $S(G) = G * P_0 = G * e^{-2G}$
  - Optimum  $G = 0,5$ -nél:  $S = 1/(2e) \approx 0,184$

## Egy javítás: Slotted ALOHA

- ALOHA problémája: a csomag „sebezhetőségi” ideje hosszú (2 időegység)
- Csökkentsük idődarabok (slot) bevezetésével – átvitel csak egy slot elején kezdődhet
  - Feltesszük, hogy a slot-ok szinkronizálása „valahogy” rendelkezésre áll
- Eredmény: Sebezhetőségi idő feleződik, az átvitel megduplázódik
  - $S(G) = Ge^{-G}$
  - Optimum  $G=1$ -nél:  $S=1/e$

## Hatékonyság a feldolgozandó terhelés függvényében

- (Slotted) ALOHA esetén, az átvitel  $S$  egyszerűen megadható zárt formában mint  $G$  függvénye



- Az átvitel összezuhan, ha nő a terhelés!

## Vivő-érzékelés (Carrier Sensing)

- (Slotted) ALOHA egyszerű, de nem kielégítő
- Stratégia: Figyeljünk mielőtt beszélünk (udvariasság segít)
- Figyeljük a vivő médiumot (carrier), hogy szabad-e, mielőtt adatot küldünk
  - **Carrier Sense Multiple Access (CSMA)**
  - Nem viszünk át adatot, ha nem szabad (egy másik állomás éppen adatot visz át)
- Alapvető kérdés: Hogyan viselkedjünk pontosan, ha a médium nem szabad?
  - Különösen: MIKOR próbáljuk újra az átvitelt?

## 1-persistent CSMA

- Ha a vivő médium nem szabad, várjunk, amíg szabad lesz
- Akkor azonnal kezdjük meg az átvitelt
- Ha kollíziót tapasztalunk, akkor
  - várjunk véletlenül választot ideig és ismételjük meg előlről
- „Türelmetlen” várakozás (persistent waiting)
- Nyilvánvaló probléma: ha több állomás vár, akkor *garantált* a kollízió!
- Azért jobb, mint az ALOHA vagy a slotted ALOHA

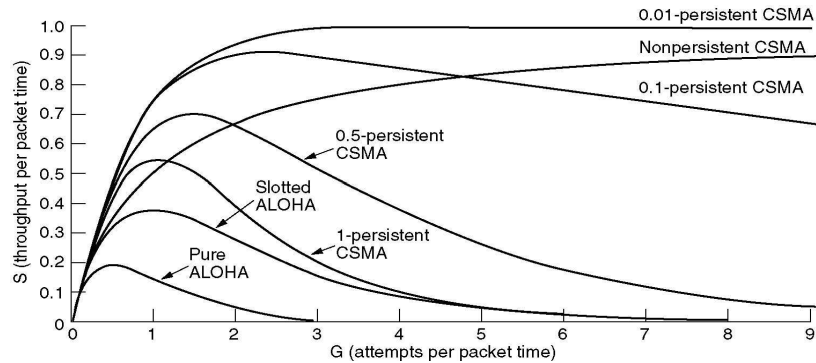
## Non-persistent CSMA

- Ha a csatorna szabad, kezdjük meg az átvitelt
- Ha a csatorna nem szabad,
  - várjunk véletlenül választott ideig
  - utána ellenőrizzük újra, hogy a csatorna szabad-e, és így tovább
- A csatornát nem ellenőrizzük folyamatosan
  - kevésbé mohó
- A hatékonyság függ attól, hogy milyen eloszlás szerint választjuk a várakozási időt a következő ellenőrzésig
  - Általánosan, jobb átvitelt eredményez, mint a „persistent CSMA” magas terhelés esetén
  - Alacsony terhelés esetén a várakozás nem szükséges és pazarló

## p-persistent CSMA

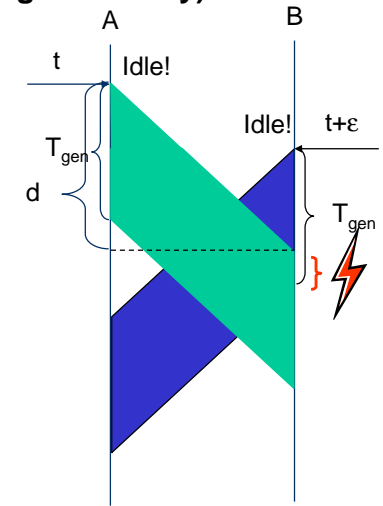
- A persistent és a non-persistent CSMA kombinációja
  - idő-slot modellt használ
- 1. Ha a csatorna szabad,
  - p valószínűséggel küldjük a csomagot
    - ha kollíziót tapasztalunk,
      - várjunk véletlen ideig
      - kezdjük újra az 1. pontban
    - egyébként (1-p valószínűséggel)
      - várjunk a következő slot-ra
      - folytassuk az 1. pontban
- 2. Ha a csatorna foglalt
  - figyeljük folyamatosan, amíg nem lesz szabad, azután folytassuk az 1. pontban

## CSMA hatékonysága



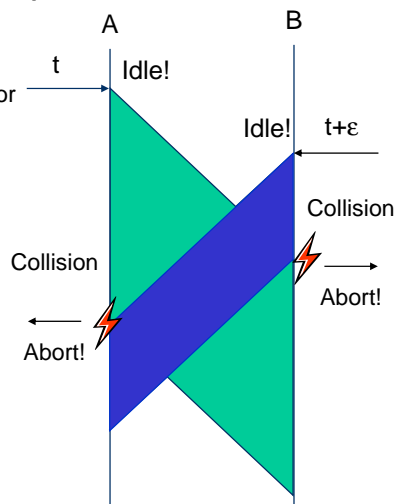
## CSMA és propagációs késés (propagation delay)

- Minden CSMA sémának van egy elvi korlátja: A **propagációs késés  $d$**
- Tegyük fel, két állomás lesz küldésre kész, az egyik  $t$ , a másik  $t+\epsilon$  időpontban
  - $t$  időpontban a csatorna teljesen szabad
  - Az állomások között a propagációs késés  $d > \epsilon$
- A második állomás nem tudja érzékelni az első állomás már megkezdett átvitelét
- Egy szabad csatornát érzékel, elindítja a küldést, és kollíziót okoz



## Kollízió felismerés (collision detection) – CSMA/CD

- Ha két csomag ütközik, sok idő veszik el azok átvitelének befejezésére
  - Ha lehetséges lenne felismerni egy kollíziót amikor az fellép, az átvitelt lehetne abortálni és egy új próbát tenni
    - Az elvesztegetett idő csökken, nem kell megvárni, hogy a (szétrombolt) csomagok befejeződjenek
  - A fizikai rétegtől függően, a kollízió felismerhető!
    - Szükséges: A küldőnek képesnek kell lenni „hallgatni” a médiumot miközben küld és összehasonlítani amit küld és amit „hall”
    - Ha különbözik: Kollízió
- **CSMA/CD – Carrier Sense Multiple Access/Collision Detection**
- Feltétel, hogy felismerjük mindkét oldalon:
 
$$T_{gen} \geq 2d$$
  - $T_{gen}$ : csomag generálási ideje

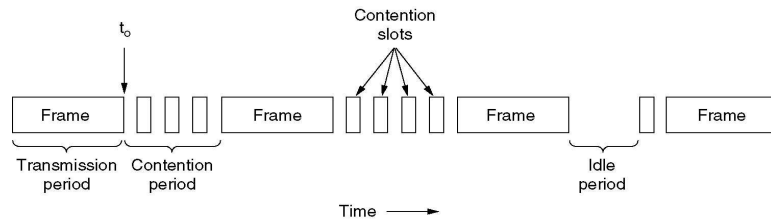


## Mi a teendő kollízió esetén?

- Az állomások át akarják vinni a csomagjaikat a kollízió ellenére
  - Újra meg kell próbálniuk
    - Azonnal? Ez egy másik kollíziót okozna
    - Valahogy koordinálva? Nehéz, nem áll rendelkezésre kommunikációs médium
    - Várjunk egy véletlen ideig!
      - Randomizálás “deszinkronizálja” a médium hozzáférést, és ezzel segít elkerülni a kollíziót
      - Valamennyi kihasználatlan időt eredményez
- Váltakozva verseny- és átviteli-periódusok

## CSMA/CD periódusai

- Üres periódus (IDLE)
    - Egyik állomás sem küld frame-et
  - Verseny periódus (Contention Period)
    - Kollíziók történhetnek, az átvitel abortálódik
  - Átviteli periódus (Transmission Period)
    - Nincs Kollízió, a protokoll effektív része
- Csak verseny-, átviteli- és üres periódus van



## Hogy válasszuk meg a véletlen várakozási időt?

- A legegyszerűbb választás: Válasszunk ki egyet  $k$  slot közül
    - Egyszerűség kedvéért tételezzünk fel egy slot-okra osztott idő modellt
    - Egyenletes eloszlás szerint  $\{0, \dots, k-1\}$  felett  
 $[0, \dots, k-1]$  : verseny ablak (**contention window**)
  - Kérdés: hogy válasszunk meg  $k$ -t?
    - Kicsi  $k$ : Kicsi delay, de nagy az esély ismételt kollízióra
    - Nagy  $k$ : Kicsi az ismételt kollízió esélye (mivel az állomások kísérletei egy nagy intervallumra oszlanak el), de szükségtelenül nagy a delay, ha csak kevés állomás akarja használni a csatornát
- **Adaptáljuk**  $k$  választásához az állomások aktuális számát / csatorna terhelést

## Hogyan változtassuk $k$ -t a terheléstől függően?

- Egy lehetőség: derítsük ki *valahogy* explicit az állomások számát, számítsunk ki ehhez egy optimális  $k$ -t, tudassuk ezt minden állomással
  - Nehéz, magas overhead, ...
  - Lehetséges egy *implicit* megoldás?
- Milyen következményekkel jár egy kicsi  $k$ , ha a terhelés nagy?
  - Sok kollízió!
  - Tehát: Használjuk a kollíziókat indikátorként, hogy a verseny ablak túl kicsi – növeljük meg a verseny ablak méretét!
    - Csökkenti a kollíziók valószínűségét, automatikusan adaptálja a terhelés növekedését
- Kérdés: Hogy növeljük  $k$ -t a kollízió után, hogy csökkentsük újra?

## Hogy változtassuk $k$ -t – Binary exponential backoff

- Növeljük  $k$ -t a **kollízió után**: sok lehetőség van
  - Általánosan használt: **duplázzuk** meg  $k$ -t
  - De csak egy korlátig, mondjuk, 1024 slot – kezdjük  $k=2$ -vel
  - Ezt a stratégiát **binary exponential backoff**-nak hívják
- Csökkentsük  $k$ -t, ha elegendően sok frame kollízió mentesen átvitelre került
  - Lehetőségek: vonjunk ki belőle egy konstans, felezzük meg, ...
    - Viszonylag komplikált, erőforrást pazarolhat, miközben nem elég agilis
  - A legegyszerűbb: induljunk megint  $k=1$ -gyel
    - Általánosan használt



## Hogy változtassuk k-t – Binary exponential backoff

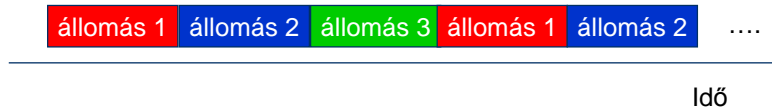
- Algoritmus **binary exponential backoff**
  - $k := 2$
  - Amíg az utolsó küldésnél kollízió történt
    - Válasszuk i-t egyenlő valószínűséggel véletlenül  $\{0, \dots, k-1\}$  közül
    - Várjunk i slot-ot
    - Küldjük a frame-et (kollízió felismerése esetén: abort)
    - Ha  $k < \text{limit}$ :  $k := 2k$
- Ez az algoritmus
  - a várakozási időt dinamikusan a csatornát használó állomások számához igazítja
  - gondoskodik a csatorna egyenletes kihasználásáról
  - fair (hosszú távon)

## MAC alréteg

- Statikus Multiplexálás
- Dinamikus csatorna foglalás
  - Kollízió alapú protokollok
  - **Verseny-mentes protokollok (contention-free)**
  - Protokollok korlátozott versennyel (limited contention)
- Az Ethernet példája

## Verseny mentes protokollok

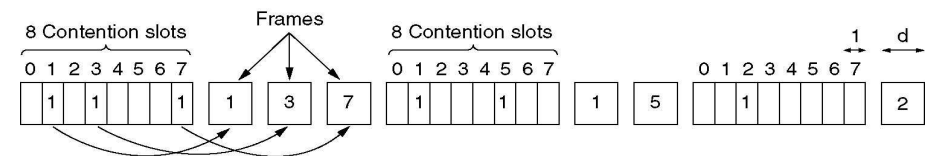
- Egyszerű példa: Statikus (idő-) multiplexálás (TDMA)
  - Minden állomáshoz egy fix idő-slotot rendelünk egy ismétlődő idő idő-séma szerint



- Hátrányait elemeztük
- Van-e dinamikus kollízió mentes protokoll?

## Bit-map protokoll

- A TDMA problémája
  - Ha az állomás nem küld semmit, az idő-slotja kihasználatlan
- Foglalási rendszer: Bit-map protocol
  - Rövid statikus foglalás-slotok, melyek jelzik az átvitel kívánságot
  - Minden állomásnak hallani kell



## Bitmap-Protokollok

- Tulajdonságok alacsony terhelés esetén
  - Ha nincs csomagküldés, akkor az (üres) verseny-slot ismétlődik
  - Egy állomás, ha küldeni akar, meg kell várnia a verseny-slotokat
  - Viszonylag nagy késés (delay)
- Tulajdonságok nagy terhelés esetén
  - A csatornát az adatcsomagok dominálják
    - Az adatcsomagok nagyobbak mint a verseny-slotok
  - Az overhead elhanyagolható
  - Jó és stabil átvitel (throughput)
  
- Bitmap egy Carrier-Sense protokoll!