

# Hálózattervezés Aljai 2007

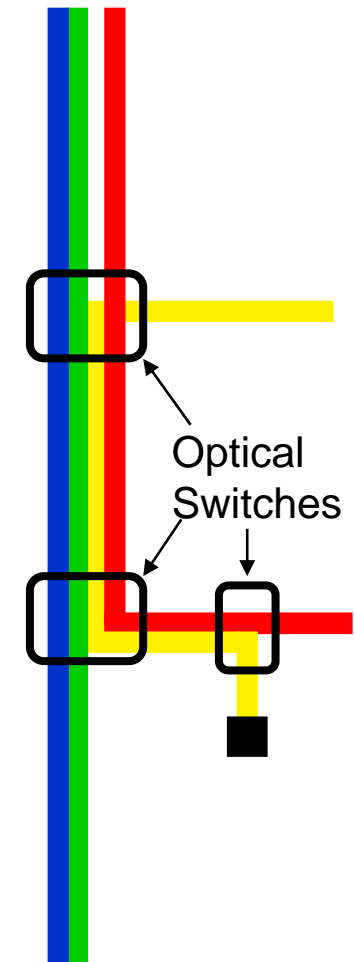
## 9: Hullámhossz Hozzárendelés Optikai WDM Hálózatokban

# Optikai kommunikációs hálózatok

- Az adatok laser által üvegekábelben kerülnek átvitelre.
- Előnyei:
  - Nagyon magas átviteli ráta, több terrabit/s ( $10^{12}$ b/s), 25-30THz.
  - Nagyon alacsony bit-hiba.
- Probléma a routingnál: Elektronikus komponensek nem tudnak a THz-tartományban dolgozni.
- **Hullámhossz-Multiplexálás** (wavelength division multiplexing, **WDM**):
  - Az üvegekábel sáv szélességét csatornákra osztjuk különböző hullámhosszokkal.
  - Különböző kommunikációs kapcsolatok adatai különböző hullámhosszú laserrel egyszerre átvihetők ugyanazon az üvegekábelben.
  - Egy hullámhosszon az adatok tipikusan 2.4Gbps vagy 10Gbps átviteli rátával kerülnek átvitelre.

# Optikai kommunikációs hálózatok - WDM

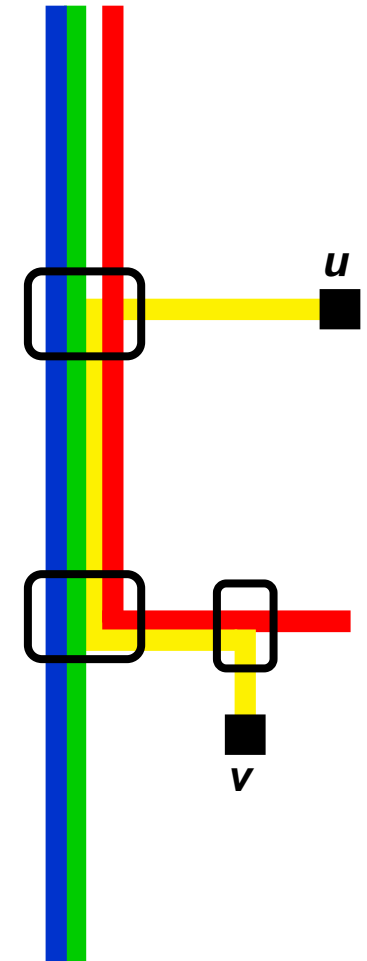
- **Add-Drop-Multiplexer (ADM)** segítségével az egyes hullámhosszok bevihetők és kinyerhetők az optikai hálózatból.
  - A hálózat elektronikus komponenseinek akkor csak az egyes hullámhosszok bitrátáját kell tudni feldolgozni, ami már megvalósítható.
- Szabadon konfigurálható **optikai switch**ek a bemenő szignálokat a hullámhosszuktól függően tetszőleges kimenő linkekre tudják irányítani anélkül, hogy a szignálokat át kellene alakítani elektronikus szignálokká.
  - Így a szignálok továbbítása késleltetésmentes.
- Egy szignál hullámhossza nem változtatható meg a ma rendelkezésre álló optikai switch-ekkel.



# Optikai kommunikációs hálózatok - WDM

**Hullámhossz routing:** Egy kapcsolat  $u$  és  $v$  csomópont között következőképp létesíthető:

- egy úton  $u$ -tól  $v$ -hez le kell foglalni ehhez a kapcsolathoz egy hullámhosszt,
- minden switcht ezen az úton úgy kell konfigurálni, hogy ezen a hullámhosszon érkező adatok az út következő linkjén továbbítódjanak.
- Az adatok útja a hálózatban a kapcsolatok létesítése (switchek konfigurálása) után csak a hullámhossztól függ.
- Független az adatok fajtájától és a felhasznált protokolloktól.



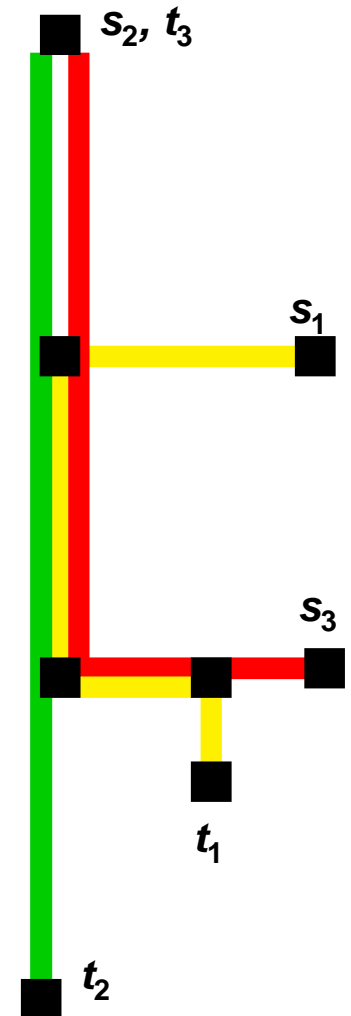
# Optikai kommunikációs hálózatok - WDM

## Probléma definíció:

- Egy kapcsolat berendezéséhez egy útvonalon egy le kell foglalni hullámhosszt.
- A hullámhossz hozzárendelésnek **konfliktusmentesnek** kell lenni, azaz két kapcsolathoz, melyek útvonalai egy közös linket tartalmaznak, különböző hullámhosszt kell rendelni.
- A felhasznált hullámhosszok száma korlátos. A hálózat költsége annál nagyobb, minél több hullámhosszt támogat. (Ma legfeljebb kb. 80 hullámhosszal állnak rendszerek kommerciálisan rendelkezésre.)
- A **routing és útszinezés** probléma (routing and path coloring **RPC**):  
Adott a kívánt kapcsolatok halmaza.  
Rendeljünk útvonalat és hullámhosszt konfliktusmentesen a kívánt kapcsolatokhoz, úgy hogy a felhasznált hullámhosszok száma minimális legyen.  
Ha az utak egyértelműek (pl. fában, vagy gyűrűben) vagy előre adottak, akkor **útszinezésről** beszélünk.

# Optikai kommunikációs hálózatok - WDM

- A hálózatot egy szimmetrikusan irányított gráf  $G=(V,E)$  modellezi, azaz  $(u,v) \in E \Leftrightarrow (v,u) \in E$ .
- Egy kívánt kapcsolat  $r$  a küldő  $s_r \in V$  és a fogadó  $t_r \in V$  által adott.
- Az  $r$  kapcsolat berendezéséhez meg kell határozni  $G$ -ben egy  $P(r)$  utat  $s_r$ -től  $t_r$ -hez és az úthoz hozzá kell rendelni egy  $w(r)$  színt.
- Az utak és színek hozzárendelése **konfliktusmentes**, ha minden  $e \in E$  élhez és minden  $w$  színhez legfeljebb egy kapcsolat létezik, melynek útja  $e$ -t tartalmazza és a  $w$  szín van hozzárendelve.



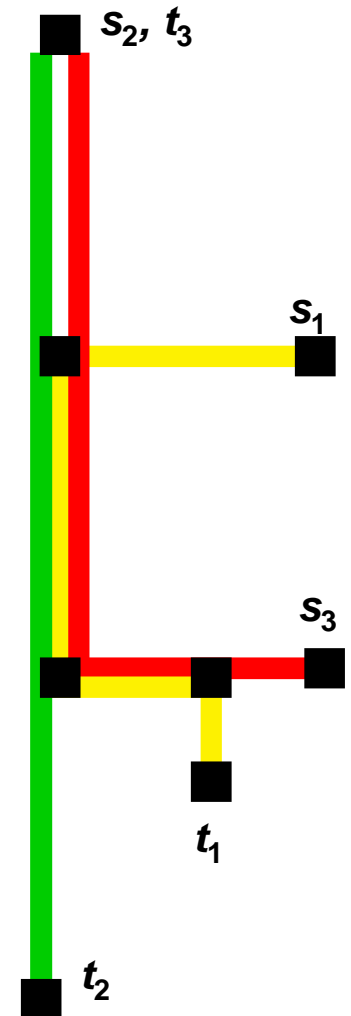
# Optikai kommunikációs hálózatok - WDM

Probléma: Routing and Path Coloring (RPC):

- Adott: Egy szimmetrikusan irányított gráf  $G=(V,E)$ , a kívánt kapcsolatok halmaza  $R$ , ahol egy kapcsolat  $r=(s_r, t_r)$ ,  $s_r, t_r \in V$  formában van adva.
- Megoldás: Minden  $r \in R$  kapcsolathoz egy  $P(r)$  út és egy  $w(r)$  szín hozzárendelése, úgy hogy a hozzárendelés konfliktusmentes.
- Cél: minimalizáljuk a felhasznált színek számát.

Probléma: Path Coloring (PC):

- Adott: Egy szimmetrikusan irányított gráf  $G=(V,E)$ , irányított utak halmaza  $P$  a  $G$  gráfban.
- Megoldás: Minden  $p \in P$  úthoz egy szín  $w(p)$  hozzárendelése, úgy hogy a színek hozzárendelése konfliktusmentes.
- Cél: minimalizáljuk a felhasznált színek számát.



# Optikai kommunikációs hálózatok - WDM

Ha a rendelkezésre álló színek egy hálózatban nem elegendőek ahhoz, hogy minden kapcsolatot konfliktusmentesen létrehozzunk, a következő probléma adódik.

Probléma: Maximum Routing and Path Coloring (MaxRPC)

- Adott: Egy szimmetrikusan irányított gráf  $G=(V,E)$ , a kívánt kapcsolatok halmaza  $R$ , ahol egy kapcsolat  $r=(s_r, t_r)$ ,  $s_r, t_r \in V$  formában van adva, a rendelkezésre álló színek száma  $W$ .
- Megoldás: A kívánt kapcsolatok egy részhalmaza  $R' \subseteq R$  és minden  $r \in R'$  kapcsolathoz egy út  $P(r)$  és egy  $w(r) \in \{1, 2, \dots, W\}$  szín hozzárendelése, úgy hogy a hozzárendelés konfliktusmentes
- Cél: maximalizáljuk  $|R'|$ -t.

Probléma: Maximum Path Coloring (MaxPC):  
mint MaxRPC, csak az utak előre adottak.



# Optikai kommunikációs hálózatok - WDM

A MaxRPC probléma speciális esete, amikor  $W=1$ , egy nagyon alapvető optimalizálási problémához vezet: ekkor éldiszjunkt utak maximális halmazát kell meghatározni (maximum edge disjoint paths **MEDP**).

Amikor az utak előre adottak (a MaxPC probléma speciális esete, amikor  $W=1$ ), akkor a **MEDPwPP** (maximum edge disjoint paths with pre-specified paths) problémához jutunk.

## Probléma: Maximum Edge Disjoint Paths (MEDP)

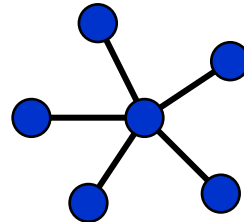
- Adott: Egy szimmetrikusan irányított gráf  $G=(V,E)$ , a kívánt kapcsolatok halmaza  $R$ , ahol egy kapcsolat  $r=(s_r, t_r)$ ,  $s_r, t_r \in V$  formában van adva.
- Megoldás:  $R' \subseteq R$  és  $P(r)$  utak éldiszjunkt hozzárendelése minden  $r \in R'$  kapcsolathoz.
- Cél: maximalizáljuk  $|R'|$ -t.

# Ismert eredmények áttekintése

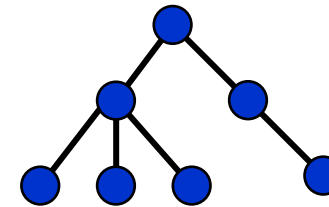
Néhány topológia, amit vizsgálunk:



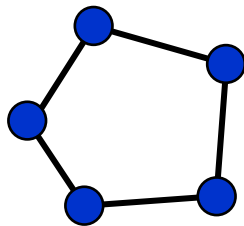
Lánc



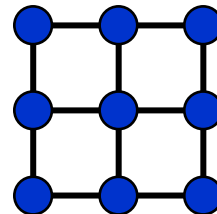
Csillag



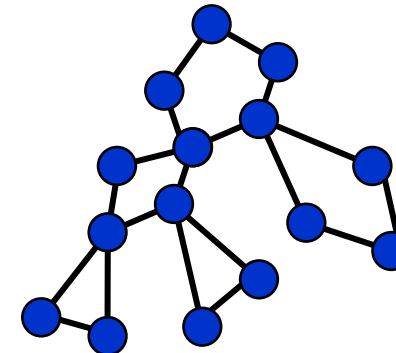
Fa



Gyűrű



2D-Rács



Gyűrűkből álló fa  
(tree of rings ToR)

Gyűrűkből álló fa (ToR):

1. Egy gyűrű egy ToR
2. Ha  $B_1$  és  $B_2$  ToR, akkor az a gráf  $B$  egy ToR, amely azáltal áll elő, hogy  $B_1$  egy  $u$  csomópontját  $B_2$  egy  $v$  csomópontjával összeolvasztjuk.

# Ismert eredmények áttekintése

Eredmények a RPC és a PC probléma komplexitásáról:

- PC láncon: polinomiális
- PC csillagban: polinomiális
- PC fán: *NP*-nehéz,  $5/3$ -Approx. [EJK+99]
- PC gyűrűn: *NP*-nehéz,  $3/2$ -Approx. [Kar80]
- RPC gyűrűn: *NP*-nehéz,  $2$ -Approx. [WW98]
- RPC 2D-rácson: *NP*-nehéz,  $(\log \log n)^{O(1)}$ -Approx. [Rab96]
- RPC ToR-n: *NP*-nehéz,  $10/3$ -Approx. [WW98]

# Ismert eredmények áttekintése

Eredmények a MEDP és a MEDPwPP probléma komplexitásáról:

- MEDP láncon: polinomiális
- MEDP csillagban: polinomiális
- MEDP fán: *NP*-nehéz, 5/3-Approx. [EJ98]
- MEDP gyűrűn: polinomiális
- MEDPwPP gyűrűn: polinomiális
- MEDP 2D-rácson: *NP*-nehéz,  $O(1)$ -Approx. [KT95]
- MEDP általános gráfban: *NP*-nehéz,  $O(m^{1/2})$ -Approx. [Kle96]

## Ismert eredmények áttekintése

Eredmények a MaxRPC és a MaxPC probléma komplexitásáról:

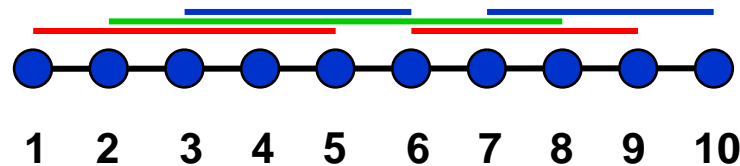
- MaxPC láncon: polinomiális
- MaxPC csillagban: polinomiális
- MaxPC fán: *NP*-nehéz, 2.22-Approx.
- MaxPC gyűrűn: *NP*-nehéz,  $e/(e-1) \approx 1.58$ -Approx.
- MaxRPC gyűrűn: *NP*-nehéz,  $e/(e-1) \approx 1.58$ -Approx.
- MaxRPC 2D-rácson: *NP*-nehéz,  $O(1)$ -Approx.
- MaxRPC általános gráfban: *NP*-nehéz,  $O(m^{1/2})$ -Approx.

# Algoritmusok útszinezéshez

## Jelölések:

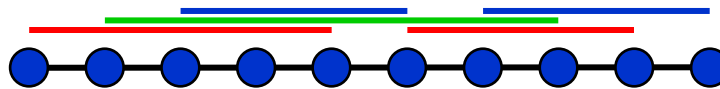
- Legyen  $P$  az utak egy adott halmaza és  $e \in E$  egy él a hálózatban.  
Az  $e$  él terhelése  $L(e)$  azon  $P$  beli utak száma, melyek az  $e$  élt tartalmazzák.
- Legyen  $L_{\max} = \max_{e \in E} L(e)$  a maximális élterhelés.  $L_{\max}$  nyilvánvalóan egy alsó korlát az úthalmaz optimális szinezéshez felhasznált szinek számára.

# Útszinezés láncokon



- A láncot úgy képzeljük el, hogy csomópontjai balról jobbra növekvően meg vannak számozva.
- Az utak, amelyek balról jobbra mennek, teljesen függetlenek a másik irányba menő utaktól. Ezért az ellentétes irányba menő utakat egymástól függetlenül ugyanazokkal a színekel szinezhetjük.
- Az egy irányba menő utakat  $L_{\max}$  színnel a következőképpen szinezhetjük (ezt egymás után mindkét irányra alkalmazzuk):
  - Dolgozzuk fel az utakat bal oldali végpontjuk szerint növekvő sorrendben.
  - Amikor egy  $p$  utat feldolgozunk, rendeljük hozzá a legkisebb számú színt, amellyel nem lép fel konfliktust egyetlen már szinezett úttal sem.

# Útszinezés láncokon



Tétel 1: A megadott algoritmus polinomiális idő alatt kiszámít a láncon az utakhoz egy optimális szinezést  $L_{\max}$  színnel.

Biz.: Az algoritmus nyilvánvalóan implementálható polinomiális időben.

Világos, hogy minden konfliktusmentes szinezéshez legalább  $L_{\max}$  szín szükséges.

Indukcióval megmutatjuk, hogy a leírt algoritmus  $L_{\max}$  színt használ.

Indukció kezdete: Kezetben (mielőtt az első utat megszineztek) az állítás igaz.

Indukciós feltétel: az állítás igaz az első  $k$  útra.

Legyen  $P_k$  az első  $k$  út halmaza. Legyen  $p$  a  $(k+1)$ -edik út.

Legyen  $(u,v)$  az első éle  $p$ -nek.

Mivel minden  $P_k$  beli út bal oldali végpontja nem jobbra van  $u$ -tól,

minden  $P_k$  beli út, ami  $p$ -től nem éldiszjunkt, tartalmazza az  $(u,v)$  élt is.

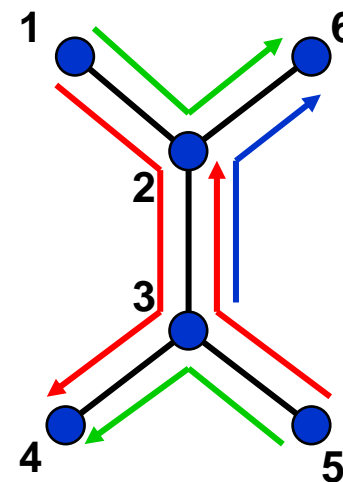
Mivel legfeljebb  $L_{\max}$  út tartalmazhatja  $(u,v)$ -t, legfeljebb  $L_{\max}-1$  út lehet, ami már meg van szinezve és  $p$  beli élet is tartalmaz.

Ha  $p$ -hez a legkisebb számú színt rendeljük hozzá, akkor a hozzárendelt szín mindig az első  $L_{\max}$  szín között van. □



# Útszinezés fákon

- Láncokkal ellentétben az útszinezési probléma fákon NP-nehéz. Nem mindig létezik egy szinezés  $L_{\max}$  színnel (l. kép:  $L_{\max}=2$ , legalább 3 szín szükséges).
- Tekintsük a következő algoritmust:
  - Kezdetben minden út szinezetlen.
  - Dolgozzuk fel a fa csomópontjait preorder számuk szerint növekvő sorrendben.
  - Amikor a  $v$  csomópontot dolgozzuk fel, tekintsünk minden szinezetlen utat, amely  $v$ -t érinti, tetszőleges sorrendben és rendeljük minden úthoz a legkisebb számú lehetséges színt, amivel nem keletkezik konfliktus.



# Útszinezés fákon

Tétel 2: A megadott algoritmus polinomiális időben kiszámít a fán az utakhoz egy szinezést, amely legfeljebb  $2L_{\max}-1$  szint használ. Mivel az optimális algoritmus legalább  $L_{\max}$  szint használ, ez egy 2-approximációs algoritmus.

Biz.: Az algoritmus nyilvánvalóan polinomiális időben fut és egy konfliktusmentes szinezést számít ki.

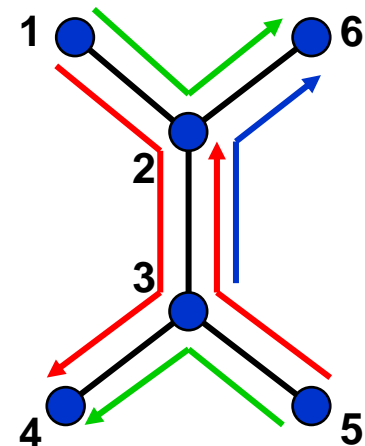
Indukcióval megmutatjuk, hogy az algoritmus legfeljebb  $2L_{\max}-1$  szint használ fel.

Indukció kezdet: Kezdetben (mielőtt az első utat megszinezünk) igaz az állítás.

Indukciós feltétel: Az állítás igaz az első  $k$  út megszinezése után.

Legyen  $P_k$  az első  $k$  út halmaza.

Legyen  $p$  a  $(k+1)$ -edik út és legyen  $v$  az a csomópont, amelynél  $p$ -t feldolgozzuk.

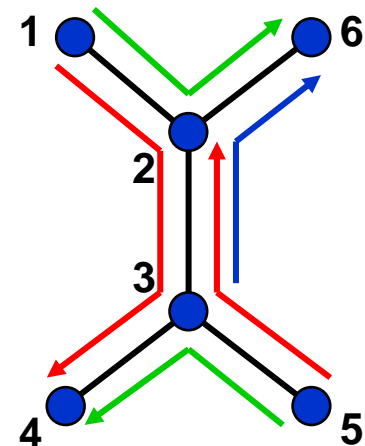


# Útszinezés fákon

Mivel minden  $P_k$  beli út érint egy csomópontot, melynek preorder száma nem nagyobb mint  $v$  preorder száma, az összes  $P_k$  beli útnak, amely  $p$ -től nem éldiszjunkt, a  $v$  csomópontot érintenie kell és  $p$ -nek egy  $v$ -hez incidens élét tartalmaznia kell.

Mivel  $p$  legfeljebb két  $v$ -hez incidens élét tartalmaz, legfeljebb  $2(L_{\max}-1)$  szinezett út tartalmaz  $p$  beli élt. Ha  $p$ -hez mindig legkisebb számú szint rendeljük hozzá, akkor a hozzárendelt szín mindig az első  $2L_{\max}-1$  szín között van.  $\square$

Megjegyzés: A legjobb ismert polinomiális idejű algoritmus útszinezéshez fákon  $\lceil 5/3 L_{\max} \rceil$  szint használ [EJK+99].

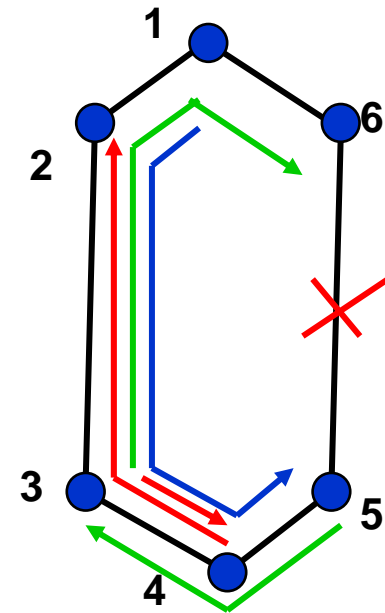


# Útszinezés gyűrűkön

- Az RPC problémában gyűrűkön minden kívánt kapcsolathoz a két lehetséges út egyikét (az óramutató járásával megegyező, vagy ellentétes irányban) kell kiválasztani és ahhoz egy színt kell rendelni. A színek számának minimalizálása itt is *NP*-nehéz.

A következő algoritmus 2-approximációs rátát garantál:

- Válasszunk a gyűrűn tetszőlegesen két szomszédos csomópontot  $u$ -t és  $v$ -t és „vágjuk szét“ az  $(u,v)$  és a  $(v,u)$  élt. Ekkor egy láncot kapunk, melynek végpontjai  $u$  és  $v$ .
- Tekintsük a kívánt kapcsolatokat mint utakat a láncon és alkalmazzuk az optimális útszinező algoritmust a láncon.



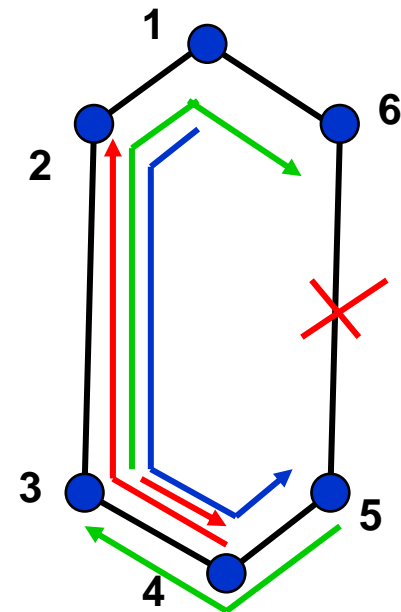
# Útszinezés gyűrűkön

Tétel 3: A leírt algoritmus egy polinomiális idejű 2-approximációs algoritmus az RPC problémához gyűrűkön.

Biz.: Legyen  $S^*$  egy optimális megoldása az RPC problémának a gyűrűn, amely  $OPT$  szint használ fel, és legyen  $L^*$  a maximális életterhelés, amelyet az utak okoznak, amit  $S^*$  a kapcsolatokhoz rendel.

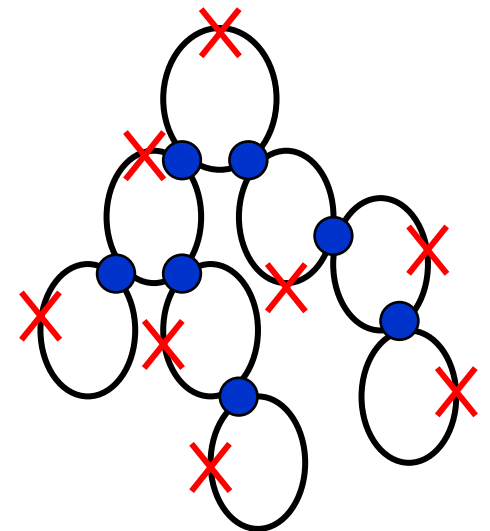
Legyen  $L$  a maximális életterhelés a leírt algoritmus  $A$  által kiszámított megoldásban. Megmutatjuk, hogy  $L \leq 2L^*$ .

Legyen  $e$  az az él, amelyet  $A$  a gyűrű szétvágásához választ. Tekintsük az  $S^*$  megoldást. Cseréljük ki  $S^*$ -ben minden utat, amely  $e$ -t tartalmazza, arra az útra, amely a két végpontot a másik irányban köti össze a gyűrűn és távolítsuk el  $e$ -t (és a szimmetrikus élt) a gyűrűből. Ebben a megoldásban a maximális életterhelés  $\leq 2L^*$ . Mivel  $e$ -t eltávolítottuk, egy útszinezési probléma megoldását kaptuk egy láncon, ahol az utak, és így a maximális életterhelés, egyértelműek. Így  $L \leq 2L^*$ . Mivel  $L^* \leq OPT$ , következik hogy  $L \leq 2OPT$ . □



## Útszinezés gyűrűkből álló fákon

- Az RPC probléma itt szintén *NP*-nehéz, mivel már egy gyűrűn is *NP*-nehéz.
- Az ötlet, hogy a gyűrűkben egy élet szétvágunk, itt is konstans approximációs rátához vezet:
  - Válasszunk minden gyűrűn a gyűrűkből álló fán két szomszédos csomópontot  $u$ -t és  $v$ -t és távolítsuk el az  $(u,v)$  és a  $(v,u)$  élt a gyűrűből. A megmaradó gráf egy fa.
  - Alkalmazzuk az útszinező algoritmust fákon, amely  $\lceil 5/3 L_{\max} \rceil$  szint használ.



# Útszinezés gyűrűkből álló fákon

Tétel 4: A leírt algoritmus egy polinomiális idejű (10/3)-approximációs algoritmus az RPC problémához gyűrűkből álló fákon.

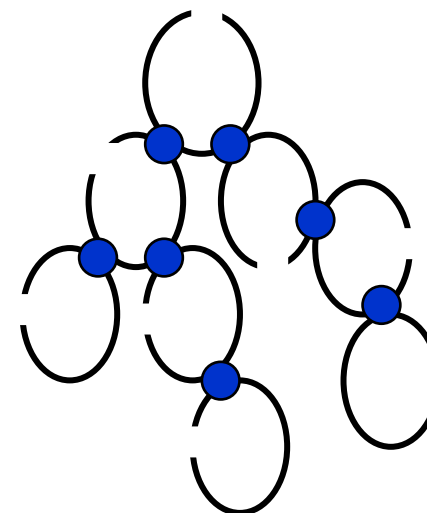
Biz.: Legyen  $S^*$  egy optimális megoldása az RPC problémának  $OPT$  színnel és legyen  $L^*$  a maximális életterhelés, amit az utak okoznak, amit  $S^*$  a kapcsolatokhoz rendel.

Legyen  $L$  a maximális életterhelés a leírt algoritmus által kiszámított megoldásban.

Mint a Tétel 3 bizonyításában, könnyű megmutatni, hogy  $L \leq 2L^*$ .

Mivel  $L^* \leq OPT$ , következik hogy  $L \leq 2OPT$ .

Az algoritmus (5/3)  $L \leq (10/3) OPT$  szint használ az utak szinezéséhez a fán. □



## Redukció MaxRPC-ről MEDP-re [AAR+96]

- A MaxPC (MaxRPC) problémára kapunk egy approximációs algoritmust, ha van egy  $r$ -approximációs algoritmusunk a MEDPwPP (MEDP) problémára.
- Ezt a MaxPC és a MEDPwPP problémára mutatjuk meg. A MaxRPC-re és a MEDP-re ugyanúgy működik az ötlet.
- Legyen  $A_1$  egy  $r$ -approximációs algoritmus a MEDPwPP problémához, azaz minden adott irányított utak  $P$  halmazához egy szimmetrikusan irányított  $G$  gráfban az  $A_1(G, P)$  algoritmus kiszámítja éldiszjunkt utak  $P' \subseteq P$  olyan halmazát, melyre  $|P'| \leq z^*/r$ , ahol  $z^*$  az éldiszjunkt utak száma a MEDPwPP egy optimális megoldásában.



## Redukció MaxRPC-ről MEDP-re

Algoritmus A (Approximáció a MaxPC problémához)

Input: Gráf  $G$ , úthalmaz  $P$ , szinek száma  $W$ .

Output: Diszjunkt részhalmazok  $P_1, P_2, \dots, P_W$  von  $P$ , ahol minden  $P_i$  éldiszjunkt utakból áll.

- begin
- for  $i = 1$  to  $W$  do
- $P_i := A_1(G, P)$ ;
- $P := P \setminus P_i$ ;
- od;
- end;

## Redukció MaxRPC-ről MEDP-re

Tétel 5: Ha  $A_1$  egy  $r$ -approximációs algoritmus a MEDPwPP problémához, akkor az  $A$  egy  $r'$ -approximációs algoritmus a MaxPC problémához, ahol

$$r' = \frac{1}{1 - e^{-1/r}} \leq r + 1.$$

Biz.: Legyen  $a_i = |P_i|$ ,  $i=1,2,\dots,W$ . Az  $A$  által kiszámított megoldás  $a_1+a_2+\dots+a_W$  útból áll. Legyen  $O^*$  az utak halmaza a MaxPC egy optimális megoldásában és legyen  $OPT = |O^*|$ . Mivel  $A_1$  egy  $r$ -approximációs algoritmus a MEDPwPP problémához, minden  $k = 1,2,\dots,W$  esetén teljesül:

$$a_k \geq \frac{OPT - (a_1 + a_2 + \dots + a_{k-1})}{rW}. \quad (1)$$

Ugyanis ha  $A_1$   $k$ -adik alkalommal hajtódik végre,  $O^*$ -ból legfeljebb  $a_1+a_2+\dots+a_{k-1}$  útat rendeltünk hozzá egy  $P_i$  halmazhoz. Így  $O^*$ -ban a fennmaradó utak száma legalább  $OPT - (a_1+a_2+\dots+a_{k-1})$ , amely utak  $W$  színnel színezhethők. Tehát ebben a pillanatban  $P$  tartalmaz  $OPT - (a_1+a_2+\dots+a_{k-1}) / W$  éldiszjunkt utat.

## Redukció MaxRPC-ről MEDP-re

Megmutatjuk, hogy minden  $k = 1, 2, \dots, W$  esetén teljesül:

$$\mathbf{a}_1 + \mathbf{a}_2 + \dots + \mathbf{a}_k \geq \mathbf{OPT} \cdot \left( 1 - \left( 1 - \frac{1}{rW} \right)^k \right). \quad (2)$$

(2)-ből következik Tétel 2 állítása  $k=W$ -vel, mivel  $(1-1/n)^n$  növekvő  $n$ -nel alulról  $e^{-1}$ -hez konvergál:

$$\sum_{i=1}^W \mathbf{a}_i \geq \mathbf{OPT} \cdot \left( 1 - \left( 1 - \frac{1}{rW} \right)^W \right) = \mathbf{OPT} \cdot \left( 1 - \left( 1 - \frac{1}{rW} \right)^{rW/r} \right) \geq \mathbf{OPT} \cdot (1 - e^{-1/r}).$$

Mivel  $e^x \geq 1+x$ , következik hogy  $e^{1/r} \geq 1+1/r$  és ezért  $e^{-1/r} \leq r/(r+1)$ . Így:

$$\frac{1}{1 - e^{-1/r}} \leq \frac{1}{1 - \frac{r}{r+1}} = r + 1.$$

Ez pontosan Tétel 5 állítása.

## Redukció MaxRPC-ről MEDP-re

Tehát megmutatjuk (2)-t, azaz minden  $k = 1, 2, \dots, W$ :

$$\mathbf{a}_1 + \mathbf{a}_2 + \dots + \mathbf{a}_k \geq \mathbf{OPT} \cdot \left(1 - \left(1 - \frac{1}{rW}\right)^k\right).$$

Indukció  $k$  szerint: Ha  $k = 1$ , akkor (2) direkt (1)-ből következik. Legyen  $k > 1$  és tegyük fel, hogy (2) igaz  $(k-1)$ -re. Akkor

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^k \mathbf{a}_i &\geq \sum_{i=1}^{k-1} \mathbf{a}_i + \frac{\mathbf{OPT} - \sum_{i=1}^{k-1} \mathbf{a}_i}{rW} \\ &= \left(\sum_{i=1}^{k-1} \mathbf{a}_i\right) \left(1 - \frac{1}{rW}\right) + \frac{\mathbf{OPT}}{rW} \\ &\geq \mathbf{OPT} \cdot \left(1 - \left(1 - \frac{1}{rW}\right)^{k-1}\right) \cdot \left(1 - \frac{1}{rW}\right) + \frac{\mathbf{OPT}}{rW} \\ &= \mathbf{OPT} \cdot \left(1 - \left(1 - \frac{1}{rW}\right)^k\right). \end{aligned}$$

Így a (2) egyenlőtlenség érvényes és azáltal Tétel 5 is.  $\square$

## A MEDP probléma

A Maximum Edge Disjoint Path (MEDP) probléma:

Adott: irányítatlan gráf  $G(V,E)$ ,  $|V|=n$ ,  $|E|=m$ ; egy halmaz  $T=\{(s_1,t_1),\dots,(s_k,t_k)\}$ ,  
 $s_i,t_i \in V$ ,  $1 \leq i \leq k$ .

Megoldás: indexek halmaza  $I \subseteq [1,\dots,k]$  és minden  $i \in I$  indexhez egy  $P_i$  út  $s_i$ -től  $t_i$ -hez, úgy hogy minden  $i,j \in I$ ,  $i \neq j$  esetén  $P_i \cap P_j = \emptyset$  (ahol az utakat élek halmazaként tekintjük)

Cél: minimalizáljuk  $|I|$ -t.

A MEDP probléma

- NP-teljes
- Polinomialis idő alatt nem approximálható  $O(\log^{1/3-\varepsilon} m)$  rátával semmilyen  $\varepsilon > 0$  esetén (Andrews, Zhang [AZ05]).
- Bemutatunk egy algoritmust, ami  $O(m^{1/2})$  approximációt garantál. (Kleinberg [Kle96])

## Approximációs algoritmus a MEDP problémához

Algoritmus Greedy EDP

1. Legyen  $G_0 := G$ ;  $I := \emptyset$ ;  $i := 0$ ;
2. **while**  $\exists (s_j, t_j), j \in [1, \dots, k] \setminus I$ , úgy hogy  $t_j$  elérhető  $s_j$ -ből  $G_i$ -ben **do**
3.     Legyen  $(s_j, t_j)$  egy pár,  $j \in [1, \dots, k] \setminus I$ , amelyre a távolság  $s_j$ -től  $t_j$ -hez minimális  $G_i$ -ben;
4.     Legyen  $P_j$  egy legrövidebb út  $s_j$ -től  $t_j$ -hez minimális  $G_i$ -ben;
5.     Legyen  $I := I \cup \{j\}$ ;  $G_{i+1} := G_i \setminus P_j$ ;  $i := i+1$ ;
6. **od**
7. **return**  $(I, \{P_j : j \in I\})$

**Tétel 6:** A Greedy EDP algoritmus  $O(m^{1/2})$  approximációs rátát garantál.

## Approximációs algoritmus a MEDP problémához

**Tétel 6:** A Greedy EDP algoritmus  $O(m^{1/2})$  approximációs rárat garantál.

**Biz.:** Legyen  $I$  az indexhalmaz, amivel a Greedy EDP algoritmus visszatér és  $J \subseteq [1, \dots, k]$  az indexhalmaz, amivel egy optimális algoritmus OPT visszatér. Egy  $i \in I$  indexhez legyen a Greedy EDP algoritmus által választott út  $P_i$ ; egy  $j \in J$  indexhez az OPT által választott út  $P_j^*$ .

Tegyük fel az általánosság korlátozása nélkül, hogy a Greedy EDP algoritmus az  $\{1, \dots, |I|\}$  indexeket választotta. Legyen  $h_i = |P_i|$  a  $P_i$  út hossza. Mivel mindig minimális hosszú utat választottunk:

**Tény 1:**  $h_1 \leq h_2 \leq \dots \leq h_{|I|}$ .

Azt mondjuk, hogy egy  $P$  út **rövid**, ha  $|P| \leq m^{1/2}$ , egyébként  $P$  **hosszú**.

Mivel minden  $P_j^*$  út éldiszjunkt és az élek száma összesen  $m$ :

**Tény 2:** A hosszú utak száma OPT megoldásban kevesebb mint  $m^{1/2}$ .

**Tény 3:**  $|I| \geq 1$ .

## Approximációs algoritmus a MEDP problémához

Legyen  $j \in J \setminus I$ . Azt mondjuk, hogy egy rövid út  $P_j^*$  egy  $P_i$  út által **blokkolt**, ha  $P_j^* \cap P_i \neq \emptyset$ .

**Állítás 1:** Minden  $j \in J \setminus I$  indexre, egy rövid út  $P_j^*$  egy rövid út  $P_i$  által blokkolt.

**Biz.** (állítás 1): Legyen  $P_j^*$  egy rövid út,  $j \in J \setminus I$ , és legyen  $P_i$ ,  $i \in I$ , a legrövidebb út, ami blokkolja  $P_j^*$ -t. Ha  $|P_j^*| < |P_i|$ , akkor abban a pillanatban, amikor Greedy EDP kiválasztotta  $P_i$ -t, a gráf  $G_{i-1}$  még tartalmazta  $P_j^*$ -t is. Mivel azonban  $P_j^*$  rövidebb, ezért Greedy EDP  $P_j^*$ -t választotta volna, ami ellentmondás. Így  $|P_i| \leq |P_j^*| \leq m^{1/2}$ , tehát  $P_i$  rövid.  $\square$



## Approximációs algoritmus a MEDP problémához

(Biz. Tétel 6 folytatás:)

Legyen  $I_{short} := \{ i \in I : |P_i| \leq m^{1/2} \}$ ,  $I_{long} := I \setminus I_{short}$ ,  
 $J_{short} := \{ j \in J : |P_j^*| \leq m^{1/2} \}$ ,  $J_{long} := J \setminus J_{short}$ .

Mivel  $\forall i \in I_{short} : |P_i| \leq m^{1/2}$ , az  $I_{short}$ -beli utak éleinek száma összesen  $\leq |I_{short}|m^{1/2}$ .

Másrészt, minden  $j \in J_{short} \setminus I$  indexre,  $P_j^*$  legalább egy  $I_{short}$ -beli él által blokkolt és minden él legfeljebb egy  $P_j^*$  utat blokkol, mivel az utak éldiszjunktak. Ezekből azt kapjuk, hogy:

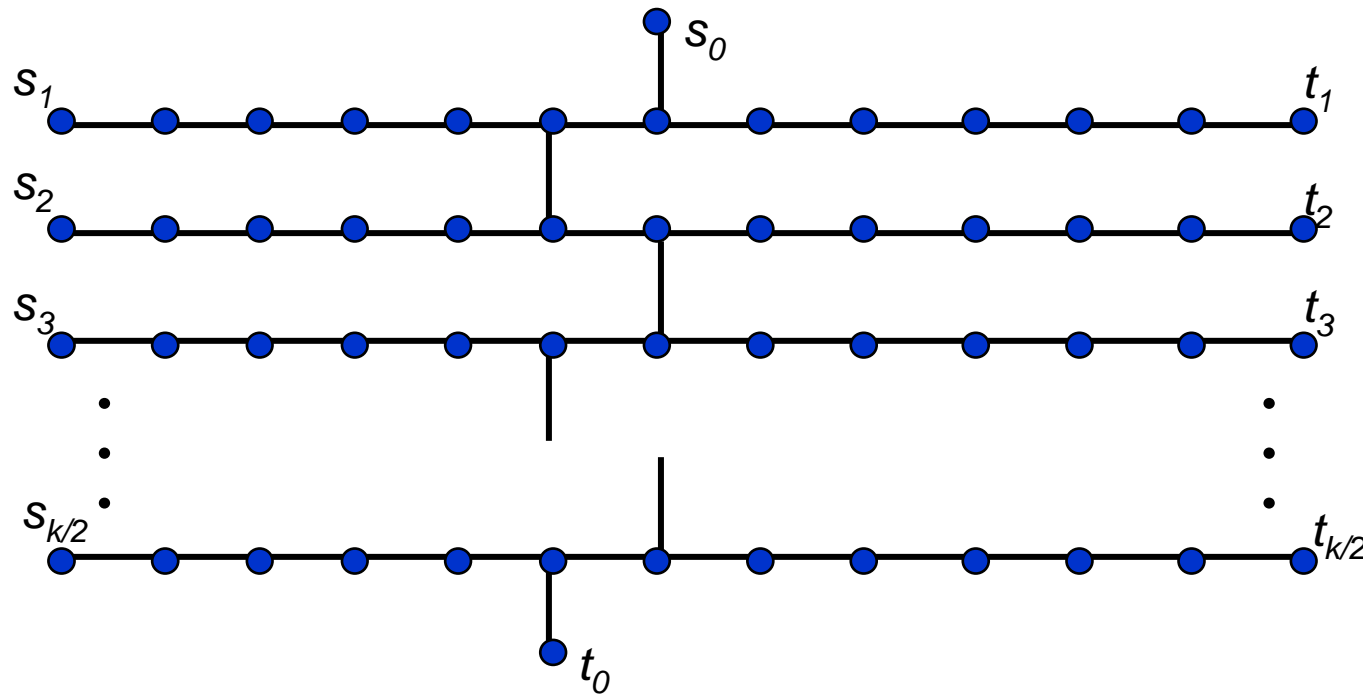
$$\begin{aligned} |J_{short} \setminus I| &\leq |I_{short}|m^{1/2} \leq |I|m^{1/2} \\ |J_{short}| &\leq |(J_{short} \setminus I) \cup I| \leq |I|m^{1/2} + |I| = (m^{1/2} + 1)|I| \\ |J_{long}| &\leq m^{1/2} \leq |I|m^{1/2} \\ |J| &= |J_{short}| + |J_{long}| \leq |I|(2m^{1/2} + 1). \end{aligned}$$

Tehát Greedy  $O(m^{1/2})$ -approximációt garantál. □

# Approximációs algoritmus a MEDP problémához

**Tény 4:** Van olyan input, amellyel a Greedy EDP algoritmus approximációs rátája valóban  $\Omega(m^{1/2})$ .

Példa, ahol a Greedy EDP approximációs rátája  $k/2$ .  
 $k = m^{1/2}$  esetén az approximációs ráta  $\Omega(m^{1/2})$ .



# Irodalom

- [AAF+96]: B. Awerbuch, Y. Azar, A. Fiat, S. Leonardi, and A. Rosen. **Online Competitive Algorithms for Call Admission in Optical Networks.** In *Proc. 4th ESA*, 431-444, 1996.
- [AZ05]: M. Andrews and L. Zhang. **Hardness of the undirected edge-disjoint paths problem.** In *Proc. 27th ACM Symposium on Theory of Computing (STOC)*, 276-283, 2005.
- [EJ98]: T. Erlebach and K. Jansen. **Maximizing the Number of Connections in Optical Tree Networks.** In *Proc. 9th ISAAC*, 179-188, 1998.
- [EJK+99]: T. Erlebach, K. Jansen, C. Kaklamanis, M. Mihail, and P. Persiano. **Optimal Wavelength Routing on Directed Fiber Trees.** *Theoretical Computer Science*, Vol. 221, 119-137, 1999.
- [Kar80]: I. A. Karapetian. **On the Coloring of Circular Arc Graphs.** *Journal of the Armenian Academy of Sciences*, Vol. 70(5), 306-311, 1980. (Russian).
- [Kle96]: J. Kleinberg. **Approximation Algorithms for Disjoint Path Problems.** *PhD Thesis*, MIT, 1996.
- [KK99]: J. Kleinberg and A. Kumar. **Wavelength Conversion in Optical Networks.** In *Proc. 12th SODA*, 566-575, 1999.
- [KT95]: J. Kleinberg and É. Tardos. **Disjoint Paths in Densely Embedded Graphs.** In *Proc. 36th FOCS*, 52-61, 1995.
- [Rab96]: Y. Rabani. **Path Coloring on the Mesh.** In *Proc. 37th FOCS*, 400-409, 1996.
- [WW98]: G. Wilfong and P. Winkler. **Ring Routing and Wavelength Translation.** In *Proc. 9th SODA*, 333-341, 1998.