

Eötvös Loránd Tudományegyetem
Informatikai Kar

Objektumelvű alkalmazások fejlesztése

1. gyakorlat

Dinamikus memóriakezelés

© 2011.09.22. Giachetta Roberto
groberto@inf.elte.hu
<http://people.inf.elte.hu/groberto>

Dinamikus memóriakezelés

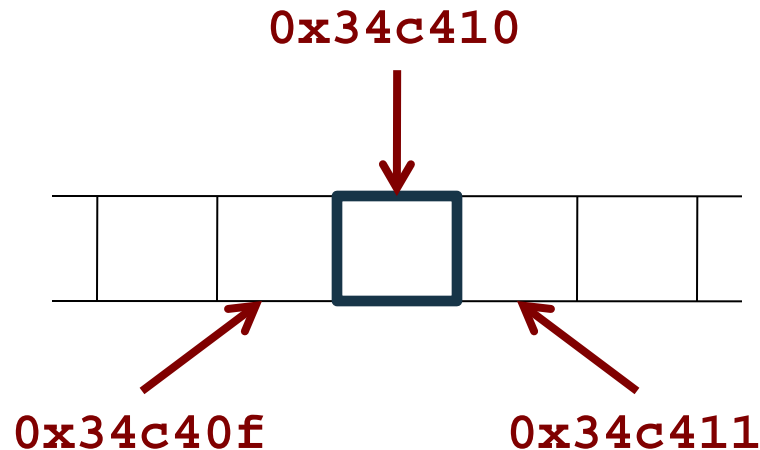
Memóriaszegmensek

- A programok indításuk után bekerülnek a memóriába
- Az operációs rendszer lefoglal egy területet, amin elfér a teljes program, valamint elférnek a benne található értékek, ezt a memóriarészt *szegmens*nek nevezzük
- A programok csak a saját szegmensükön belül dolgozhatnak, csak ezt a memóriaterületet tudják elérni futás közben
- A szegmens mérete változhat futás közben, ha például több értéket akarunk eltárolni
- Lehetőségünk van a szegmensben található memóriahelyeket közvetlenül elérni, nem csak változóneveken keresztül
- Minden változónak tudjuk a helyét a memóriában, ez a *szegmensbeli címe*

Dinamikus memóriakezelés

Címzés a szegmensben

- Képzeljük el a szegmenst, mint egy (nagyon hosszú, de véges) tömböt, ahol a cím a tömb indexe, egy hexadecimális (16-os számrendszerbeli) cím, amely megadja a szegmensben belüli elhelyezkedését (pontos bájtját) az adatnak
- Például a `0x34c410` jelentése a szegmens `34c410`-os címén található bájt, ami decimálisra átszámolva a 3 458 064. bájtot jelenti



Dinamikus memóriakezelés

Memóriacím lekérdezése

- Minden változó létrehozásakor létrejön annak memóriabeli címe is
 - ezt C++-ban hasonlóan kezelhetjük, mint magát a változót
 - mivel a változó típusától függően több bájt is tárolódhat, mindig csak az első bájt címét kapjuk vissza
- Egy változó memóriacímét az `&` operátorral kérdezhetünk le, ez a *referenciaoperátor*
 - `<változónév>` a változó első bájtjának memóriabeli címe
- Pl.: `int i = 128; cout << i << " " << &i;`
 - ekkor a kimenet lehet például:
128 0x22ff6c

Dinamikus memóriakezelés

Műveletek referenciákkal

- Lehetőségünk van lépkedni a memóriában:
 - egy memóriacím is egy szám, amelyet növelhetünk, illetve csökkenthetünk (a `+`, `-`, `++`, `--` operátorokkal)
 - mivel memóriacímekkel dolgozunk, egy egyszeri növelés esetén a címérték nem eggyel fog nőni, hanem a cím a következő változó címét adja vissza
 - például egy `int` típusú változó esetében, amelyet a program 4 bájton tárol, ha eggyel megnöveljük a címet, akkor az érték 4-gyel fog nőni, 8 bájtos `double` esetén 8 bájttal nő
 - tehát a következő változó eléréséhez a változó referenciájához hozzá kell adni 1-et, a memóriában való lépkedéssel más változók értékeihez is hozzáférhetünk

Dinamikus memóriakezelés

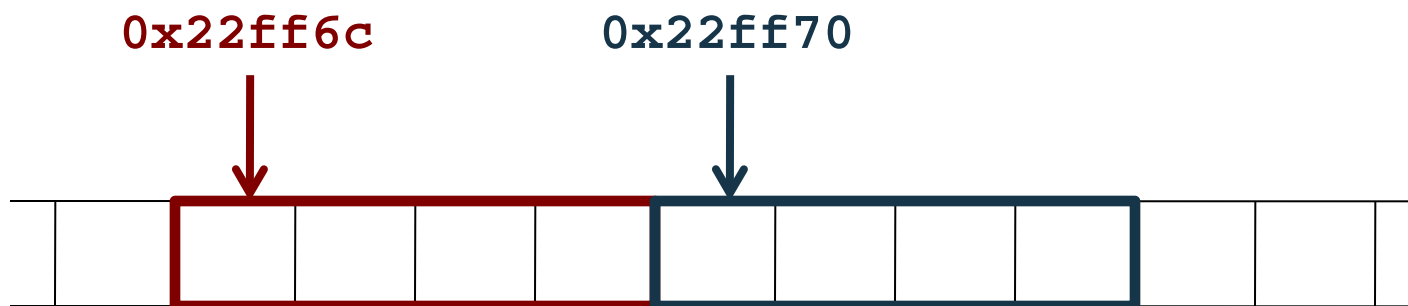
Műveletek referenciákkal

- Pl.:

```
int i = 128;  
cout << i << " " << &i << " " << &i+1;
```

Egy lehetséges kimenete:

128 0x22ff6c 0x22ff70



Dinamikus memóriakezelés

Álnevek

- Referenciákat tekinthetjük *álnevek*nek (alias) is, azaz elérhetjük, hogy egy adott memóriaterületre több változónévvel is hivatkozhatunk.
- Egy változóhoz az álnév egy `<típusnév>&` típusú változó lesz.
 - miután létrehozunk egy változóhoz egy, vagy több álnevet, azok pontosan úgy fognak viselkedni, mint az eredeti változó
 - ha bármelyiket módosítjuk, akkor az összes változó értéke módosul
 - mindig kell neki kezdőértéket adni
 - pl.: `char ch; char& chr = ch;`
`// egy karakter típusú változó memóriacíme`

Dinamikus memóriakezelés

Álnevek használata

- Pl.:

```
int i = 10;
int &j = i; // j ezentúl egyenértékű i-vel
int &k = j; // k ezentúl egyenértékű j-vel,
           // vagyis egyben i-vel is
i = 1000;  // i értékét beállítjuk, ezzel
           // beállítjuk minden álnevének értékét is
k = 2000;  // itt is mindhárom módosul
cout << j; // 2000-t ír ki
```
- A későbbiek során teljesen mindegy, hogy **i**, **j**, illetve **k** melyikét írjuk le, az mind ugyanazt a változót jelenti
- Referenciák segítségével valósítjuk meg a *cím szerinti paraméterátadást*, hiszen a formális paraméter ugyanarra a memóriaterületre fog írni, mint az aktuális paraméter

Dinamikus memóriakezelés

Mutatók deklarálása

- Van olyan változótípus, amelynek memóriacímet adhatunk meg értékül, ezek a *mutatók* (pointerek)
 - különböznek az álnevektől, mert önmagukban is adatok, amiket eltárolunk a memóriában, és az értékük módosítható
 - mutató létrehozásával egy új adatot viszünk a memóriába, amely egy másik adat memóriacímét tartalmazza
 - egy adatra nyilván több mutatót is ráállíthatunk
- A mutató létrehozásakor meg kell adnunk, milyen típusú változó címét fogja eltárolni, és ez onnantól nem változtatható
 - egy típushoz a hozzá tartozó mutató típus a *<típusnév>**
 - mutató létrehozása: *<típus> *<mutatónév>;*
 - pl.: `int* ip; // egy int-re mutató pointer`

Dinamikus memóriakezelés

Mutatók használata

- A mutatók hasonlóan viselkednek, mint más változóink
 - értéket adhatunk nekik, élettartammal rendelkeznek
 - nem kell nekik adni kezdőértéket (ellenben az álnévvel), ekkor egy véletlenszerű címet fognak kezdetben tartalmazni
 - az értéküket lehet növelni, csökkenteni (+, -, ++, --), ekkor a megfelelő memóriacímbebeli objektumra ugranak
 - mutatókat nem csak egyértékű változókra, hanem tömbökre, függvényekre, rekordokra (tehát saját típusainkra) is állíthatunk
 - bárhol el lehet helyezni őket, ahol más változókat is (saját típusban mezőként, tömbelem típusaként, paraméterként, ...)

Dinamikus memóriakezelés

Mutatók használata

- Mutató értékadására használhatjuk a referencia operátort, így ráállíthatjuk egy már létező változó memóriacímére

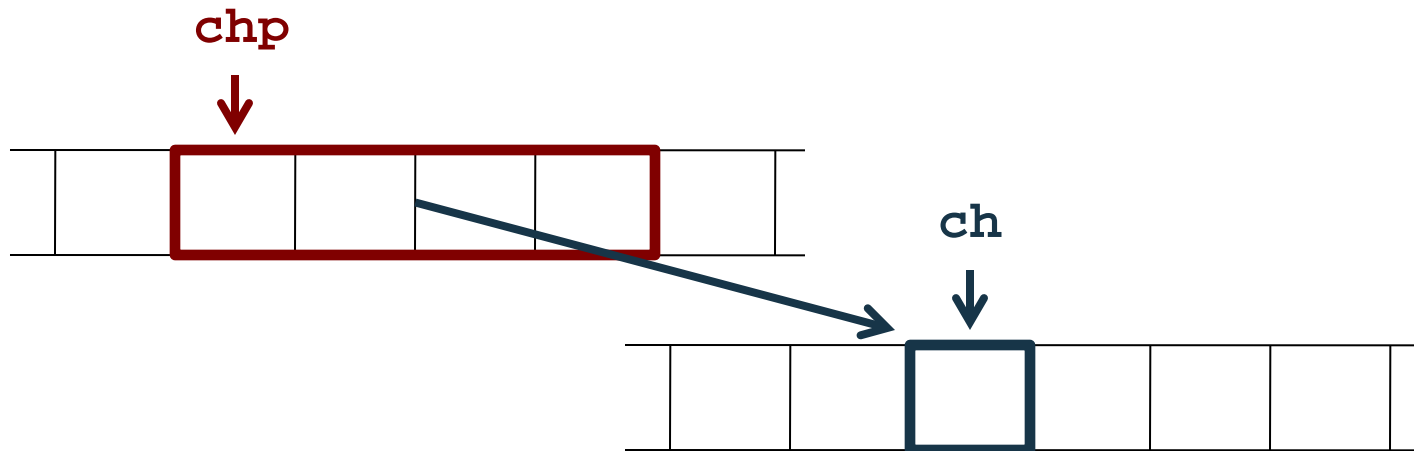
- pl.:

```
char ch = 'a'; char *chp = &ch;
```

```
// a chp megkapja a ch karakter címét, innentől
```

```
// arra az adatra fog hivatkozni, amit a ch
```

```
// tartalmaz
```



Dinamikus memóriakezelés

Mutatók lekérdezése

- Amikor mutatók értékét kezeljük, akkor egy memóriacímet kapunk, ha az általa mutatott változó értékére vagyunk kíváncsiak, akkor ismét használnunk kell a * operátort

- pl.:

```
char ch = 'a', *chp = &ch;
    // halmozott deklaráció
cout << chp;
    // lekérdezzük a chp tartalmát, azaz ch címét
    // tehát az eredmény a memóriacím
cout << *chp;
    // lekérdezzük a chp által mutatott változó
    // tartalmát, az eredmény 'a' lesz
cout << &chp;
    // lekérdezzük a chp mutató címét
```

Dinamikus memóriakezelés

Biztonságos használat

- A mutatók használata veszélyes, mert ha olyan mutatóra hivatkozunk, amelynek nem adtunk értéket, a program futási idejű hibát generál (*szegmenshiba*), erre mindig figyeljünk
- Nulla kezdőérték: ha nem akarunk kezdőértéket adni, és azt sem szeretnénk, hogy ez véletlenszerű legyen, akkor használhatjuk a `NULL` (0) memóriacímet
 - pl.: `int *ip = NULL; // vagy int *ip = 0;`
 - célszerű használni, mert így elkerülhetővé válik a mutató használata azelőtt, hogy valamilyen alkalmas értéket kapna
 - megfogalmazhatunk egy logikai lekérdezést:

```
if (ip)
{ /* ez az ág akkor hajtódik végre, ha ip
   nullától különböző értéket tárol*/ }
```

Dinamikus memóriakezelés

A referencia, mint mutató

- A referencia lényegében nem más, mint egy korlátozott felhasználású mutató, amely azonban mindig garantáltan biztonságos
- Ugyanakkor a referencia használata is kiválthat szegmenshibát, lokális változó értékének visszaadásakor, pl.:

```
int& BadFunction(){  
    // cím szerint adja vissza a változót  
    int value = 1;  
    return value;  
} // itt a lokális változó megsemmisül  
// ...  
int val = BadFunction();  
cout << val << endl;  
    // szegmenshiba, a változó már nem létezik
```


Dinamikus memóriakezelés

Konstans mutatók és referenciák

- Referencia, illetve mutató változók is lehetnek konstansok
 - referencia esetén az érték nem módosítható:
`<típus> const &<név> = <változó>;`
 - mutató esetén kétféle módon is korlátozhatjuk a használatot
 - lehet a mutatott érték konstans, ekkor nem változtatható a hivatkozott változó értéke, de a mutatót átállíthatjuk másik memóriacímre:
`<típus> const *<név>;`
 - lehet a mutató konstans, ekkor nem állítható át másik memóriacímre, de a mutatott érték változtatható:
`<típus> * const <név> = <változó>;`
 - lehet a mutató és a mutatott érték is konstans:
`<típus> const * const <név>;`

Dinamikus memóriakezelés

Konstans mutatók és referenciák

- Pl:

```
double d1 = 10, d2 = 50;
double const &d1r = d1; // referencia konstansra
double const * d1p1 = &d1; // mutató konstansra
double * const d1p2 = &d1; // konstans mutató
double const * const d1p3 = &d1;
    // konstans mutató konstans értékre
d1r = 100; // HIBA, az érték nem módosítható
*d1p1 = 50; // HIBA, az érték nem módosítható
*d1p2 = 50; // az érték módosítható
*d1p3 = 50; // HIBA
d1p1 = &d2; // átállíthatjuk más memóriacímre
d1p2 = &d2; // HIBA, a mutató nem állítható át
d1p3 = &d2; // HIBA
```

Dinamikus memóriakezelés

Mutatóra állított mutatók és referenciák

- Mivel a mutatók is értékek a memóriában, rájuk is lehet mutatót állítani
 - ekkor jeleznünk kell, hogy a mutató célja is mutató, azaz halmozunk kell a * jelet
 - tetszőleges szintig lehet mutatókat megcímezni ilyen módon

- pl.:

```
int value = 0; int *intp = &value;  
int **intpp = &intp; // mutatóra állított mutató  
cout << **intpp; // kiírja value értékét
```

- Hasonlóan referencia is állítható mutatóra, így a mutató is használható cím szerinti paraméterátadáskor, pl.:

```
int *&intpref = intp;  
cout << *intpref; // kiírja value értékét
```

Dinamikus memóriakezelés

Memóriafooglalási lehetőségek

- Memóriahelyeket kétféleképpen foglalhatunk le:
 - *automatikusan*: változó létrehozásakor lefoglalódik hozzá egy memóriahely is, ezt nem befolyásolhatjuk
 - *manuálisan (dinamikusan)*: lehetőségünk van explicit megadni a kódban, hogy lefoglalunk egy a memóriahelyet
 - ehhez a **new** operátort használjuk, és meg kell adnunk a típusát is, pl. **new double**;
 - a létrehozás visszaad egy memóriacímet, amelyet a helyfoglalás megkapott (illetve annak az első bájtyát)
- A lefoglalással visszakapott memóriacímet megkaphatja egy mutató, így később tudunk hivatkozni arra a címre
 - pl.: **int *ip = new int**;

Dinamikus memóriakezelés

Dinamikus memóriefoglalás

- Így szétválaszthatjuk a változó deklarációját a hozzá tartozó memóriaterület lefoglalásától:

```
int *ip; // ekkor i még csak egy mutató
```

```
ip = new int; // új memóriaterület a mutatónak
```

- Ekkor két hely kerül lefoglalásra a memóriában, egy a mutatónak, egy az értéknek
- Többször is lefoglalhatunk helyet egy mutatónak, pl.:

```
int *ip = new int;  
ip = new int;  
ip = new int;
```
- Új memóriaterület foglalásakor a régi memóriaterület is bent marad a szegmensben, de a mutatón keresztül már nem elérhető (de memóriaműveletekkel igen)

Dinamikus memóriakezelés

Memóriahely felszabadítás

- Ahogy lefoglalunk, úgy lehetőségünk van törölni is memóriahelyet programunkban
 - az automatikusan lefoglalt memória törlését a program magától végzi, ezt nem befolyásoljuk
 - a manuálisan létrehozott memóriahelyeket nekünk kell törölnünk, vagy a program végéig a memóriában maradnak
 - a törlésre a **delete** operátor szolgál

- pl.:

```
float* flp = 0; // flp nem hivatkozik semmire
flp = new float;
    // flp már hivatkozik egy memóriaterületre
delete flp; flp = 0;
    // flp ismét nem hivatkozik semmire
```


Dinamikus memóriakezelés

Biztonságos dinamikus helyfoglalás

- Minden `new` operátornak kell rendelkeznie egy `delete` párral, azaz a dinamikusan létrehozott változókat törölni is kell
- A nem törölt változók használatuk után is foglalják a memóriát, bár már nincs mutató rájuk állítva, az ilyen területeket nevezzük *memóriaszemétnek*, pl.:

```
int *ip = new int;
```

```
ip = new int;
```

```
// az előző terület memóriaszemét lesz
```

- A memóriaszemét különösen veszélyes, ha ciklikusan kerül lefoglalásra
- Ha két mutató hivatkozik ugyanarra a területre, akkor csak az egyiket töröljük, de a másikkal se hivatkozzuk a későbbiekben a változóra (különben szegmenshiba lép fel)

Dinamikus memóriakezelés

Többszörös dinamikus foglalás

- Egyszerre több memóriahelyet is lefoglalhatunk azonos típusból, ekkor azok egymás után helyezkednek el a memóriában, pl.:

```
int *ip = new int[5];
```

```
// öt memóriahely lefoglalása
```

- A törléshez `delete` operátornak jelölnünk kell, hogy több helyről van szó a `[]` operátorral, pl.:

```
delete[] ip;
```

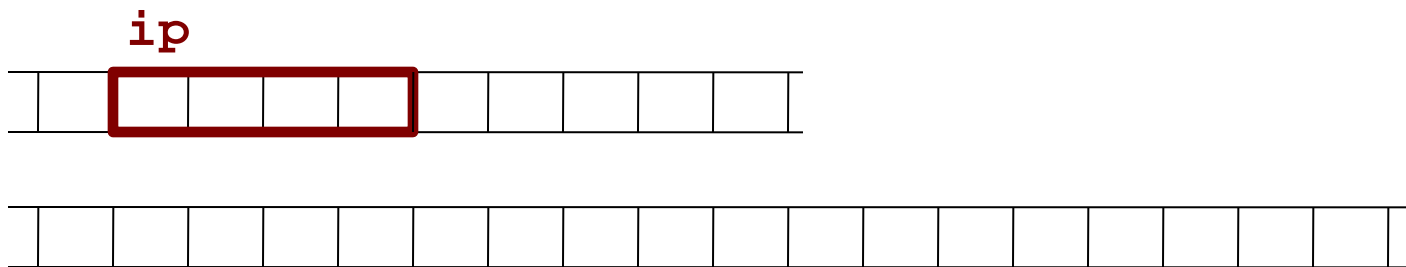
- ha véletlenül lefelejtjük a tömb jelölést, akkor csak az első érték törlődik, a többi a memóriában marad
- a törlés után a mutató továbbra is használható, de az értékek elvesznek

Dinamikus memóriakezelés

Példa

- Pl.:

```
int *ip = NULL; // mutató létrehozása
```



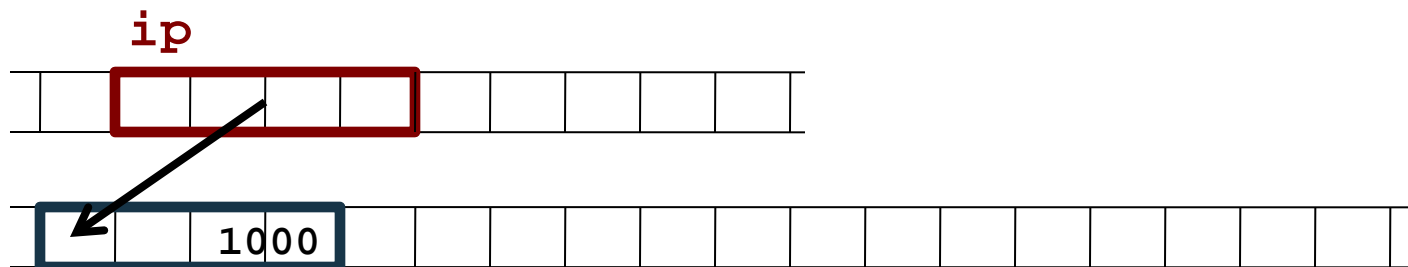
Dinamikus memóriakezelés

Példa

- Pl.:

```
int *ip = NULL; // mutató létrehozása
```

```
ip = new int; *ip = 1000; // új érték
```



Dinamikus memóriakezelés

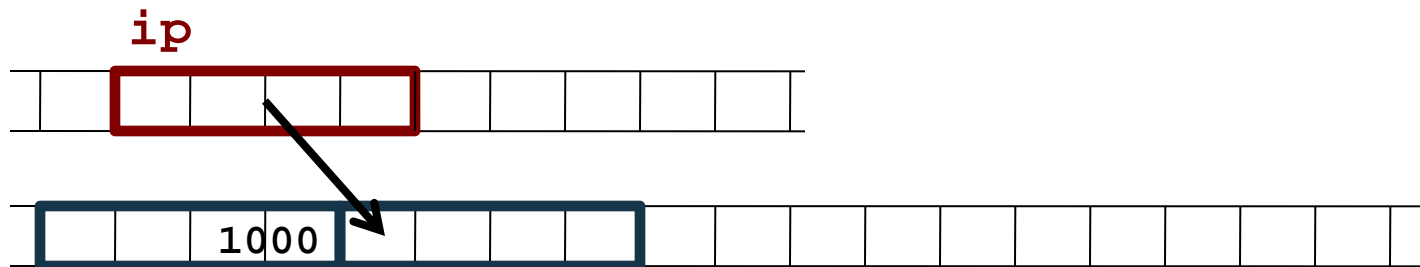
Példa

- Pl.:

```
int *ip = NULL; // mutató létrehozása
```

```
ip = new int; *ip = 1000; // új érték
```

```
ip = new int; // új érték, az előző megmarad
```

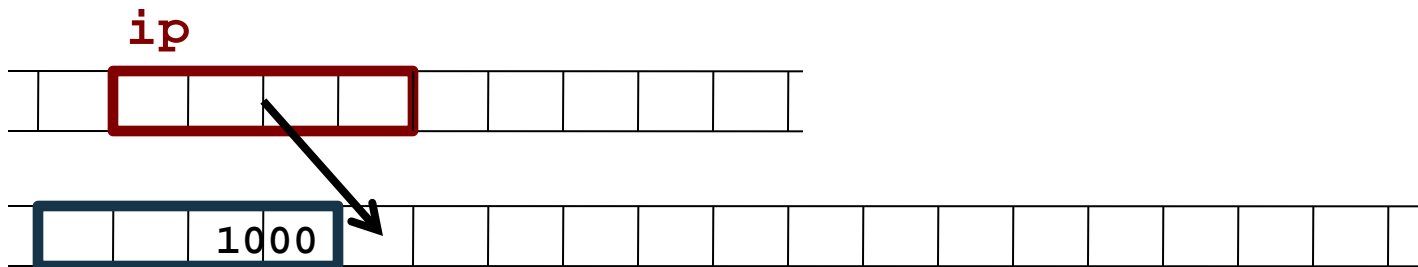


Dinamikus memóriakezelés

Példa

- Pl.:

```
int *ip = NULL; // mutató létrehozása
ip = new int; *ip = 1000; // új érték
ip = new int; // új érték, az előzőből
                // memóriaszemét lesz
delete ip; // memóriahely törlése,
            // ip-ben megmarad a cím
```

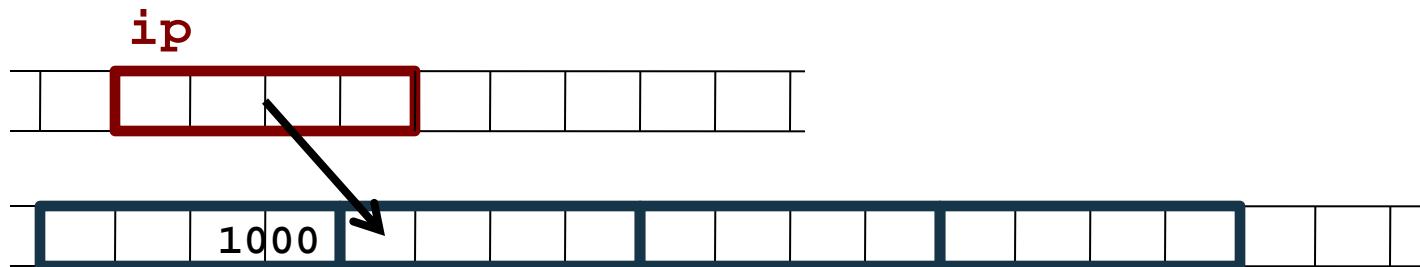


Dinamikus memóriakezelés

Példa

- Pl.:

```
int *ip = NULL; // mutató létrehozása
ip = new int; *ip = 1000; // új érték
ip = new int; // új érték, az előzőből
                // memóriaszemét lesz
delete ip; // memóriahely törlése,
            // ip-ben megmarad a cím
ip = new int[3]; // 3 memóriahely foglalása
```

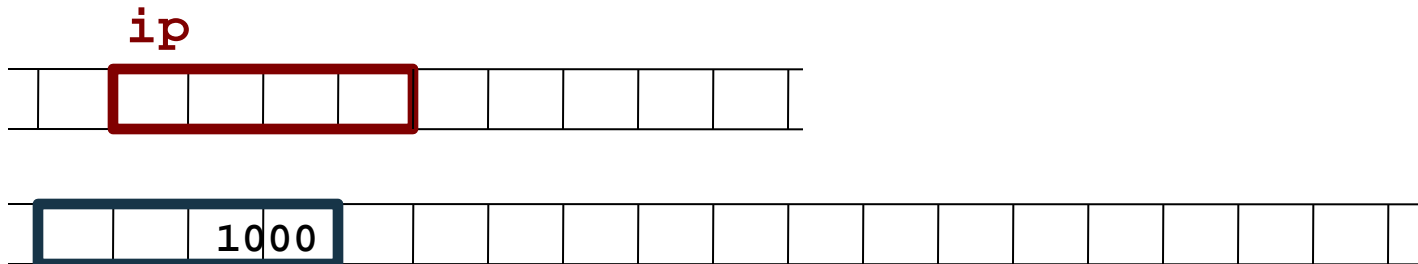


Dinamikus memóriakezelés

Példa

- Pl.:

```
int *ip = NULL; // mutató létrehozása
ip = new int; *ip = 1000; // új érték
ip = new int; // új érték, az előzőből
                // memóriaszemét lesz
delete ip; // memóriahely törlése,
            // ip-ben megmarad a cím
ip = new int[3]; // 3 memóriahely foglalása
delete[] ip; ip = 0; // törlés és kinullázás
```



Dinamikus memóriakezelés

A primitív dinamikus tömb

- A többszöri memória foglalással lényegében egy tömböt hozhatunk létre, amely a primitív tömb dinamikus megfelelője
 - az elemei elérhetőek a `[]` operátorral, 0-tól indexelve
 - működése lényegében megegyezik a statikus dinamikus tömbével, de paraméterben megadható változó is méretnek

- pl.:

```
int size; cin >> size;
int* array = new int[size];
    // a beolvasott méretű lesz a tömb
for (int i = 0; i < size; i++)
    cin >> array[i]; // elemek bekérése
// ...
delete[] array; // tömb törlése
```

Dinamikus memóriakezelés

Tömbelem címzés

- A tömbelem címzés nem más, mint a memóriában való címmódosítás, hiszen a memória egyes címei a + operátorral is elérhetőek
 - azaz $a[i]$ leírható $*(a+i)$ formában is, hiszen a tömb címével a változó mennyiséggel arrébb lévő memóriacím értékét akarjuk kiolvasni
 - ez az oka, hogy mindent 0-tól indexelünk, mivel azt fejezzük, mennyivel lépünk a kezdőcímhez képest a memóriában
 - mivel az összeadás kommutatív, ezért az index és a tömbnév fel is cserélhető a kifejezésben, pl.:

```
float* a = new float[10];  
cin >> 5[a]; // ugyanaz, mint a[5]
```

Dinamikus memóriakezelés

Többdimenziós tömbök

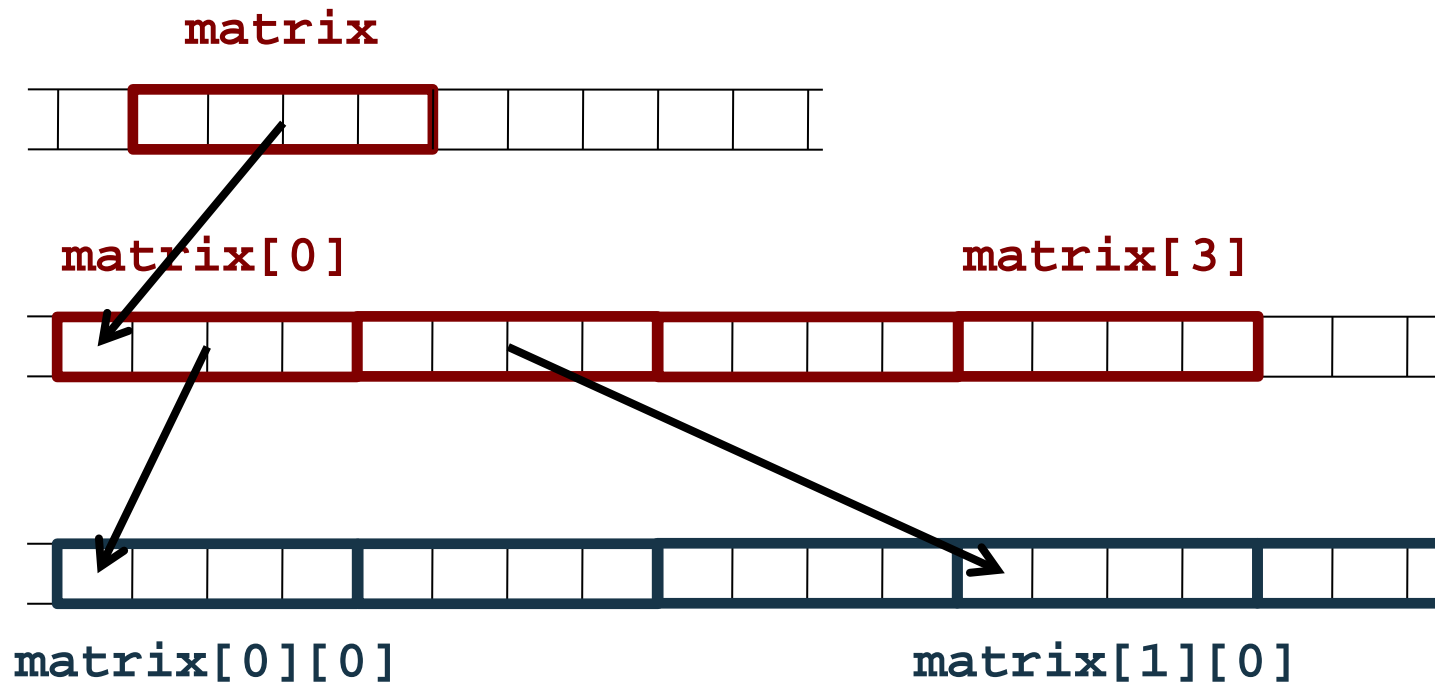
- Lehetőségünk van többdimenziós tömbök létrehozására is a tömbök tömbje módszerrel
 - azaz mutatókra mutatót állítunk, így a külső tömbünk fogja tartalmazni a mutatókat, amelyek a mátrix soraira hivatkoznak
 - létrehozuk a mutatókat tároló tömböt, majd utána mindegyikre felfűzzük az értékeket tároló tömböt, tehát egy ciklusra van szükségünk, pl.:

```
float** matrix = new float*[4];  
// 4 sora lesz a mátrixnak  
for (int i = 0; i < 4; i++)  
    matrix[i] = new float[3];  
// 3 oszlopa lesz a mátrixnak
```

Dinamikus memóriakezelés

Többdimenziós tömbök

- a mátrix megjelenése a memóriában:



Dinamikus memóriakezelés

Többdimenziós tömbök

- a létrehozást követően az indexelés és a sorok hozzáférése a megszokott módon történik, pl.:

```
cin >> matrix[3][2]; // elem bekérése
cout << **matrix; // mátrix 1. sorának 1. eleme
float* row = matrix[3];
    // sor átadása egy mutatónak
```

- törléskor külön kell törölnünk minden sort, majd a mutatókat tartalmazó tömböt, pl.:

```
for (int i = 0; i < 4; i++)
    delete[] matrix[i]; // sorok törlése
delete[] matrix; // mutatók törlése
```

- ugyanez megvalósítható magasabb dimenziókban is, pl.:

```
float*** m3d = new float**[4]; // ...
```


Dinamikus memóriakezelés

Mutató, mint bejáró

- A mutatók használhatóak tömbök, vagy más adatszerkezetek bejárására is, így nem csupán indexeléssel férhetünk hozzá az adatokhoz, pl.:

```
int *array = new int[10];
for (int* p = array; p != array + 10; p++)
    // mutató használata indexelés helyett,
    // ugyanúgy 10 lépést teszünk meg
    cin >> *p; // tömb eleminek feltöltése
```

// ugyanez rövidebben:

```
int *array = new int[10], *p = array;
while (p != array + 10)
    cin >> *p++;
// a léptetést a beolvasással együtt végezzük
```

Dinamikus memóriakezelés

Memóriaterületek

- A programok a használat szempontjából három területet különböztetnek meg:
 - *globális terület (global)*: konstansok és globális változók, amelyek a program futása során mindig jelen vannak
 - *verem (stack)*: a lokális változók, amelyeket automatikusan hoztunk létre
 - működésében olyan, mint egy verem, mert mindig az utolsó blokkban létrehozott változó törlődik elsőként a blokk végeztével
 - *kupac (heap)*: a manuálisan lefoglalható memóriaterület, általában a legnagyobb részét képezi a szegmensnek
 - a tömbök és szövegek is ide kerülnek

Dinamikus memóriakezelés

Saját típusok dinamikus kezelése

- Saját típusainkat is létrehozhatjuk, illetve törölhetjük dinamikusán:

```
<típusnév> * <mutatónév> = new <típusnév>;
```

```
delete <mutatónév>;
```

- amennyiben a saját típusunk konstruktorparaméterekkel rendelkezik, azokat meg kell adnunk a létrehozáskor (kivéve ha van 0 paraméteres konstruktor):

```
<mutatónév> = new <típusnév>( <paraméterek> );
```

- Továbbra is lehetőségünk van hivatkozni a típusunk adattagjaira (** <mutatónév> . <mezőnév>* formában
 - a zárójel az operátor precedencia miatt kell
 - mivel ez elég összetett jelölés, lehet egyszerűsíteni a *->* operátorral: *<mutatónév>-><mezőnév>*

Dinamikus memóriakezelés

Saját típusok dinamikus kezelése

- Pl.:

```
struct Demo{
    int Value;
    void Print() { cout << Value; }
    Demo() { Value = 0; } // konstruktorok
    Demo(int v) { Value = v; }
};
// ...
Demo *d1, *d2; // mutató létrehozása
d1 = new Demo; // példányosítás konstruktorral
d1->Print(); // 0, ugyanez: (*d1).Print()
d2 = new Demo(10); // paraméteres konstruktorral
d2->Print(); // 10
delete d1; delete d2; // törlések
```

Dinamikus memóriakezelés

Saját típusok dinamikus kezelése

- Mivel a típusainkban is elhelyezhetünk mutatókat (esetleg más saját típusra is), ez a hivatkozás halmozódhat

- pl.:

```
struct Demo{ int Value; };
struct AnotherDemo{
    Demo* Pointer; // mutató saját típusra
};
// ...
AnotherDemo* ad = new AnotherDemo; // új érték
ad->Pointer = new Demo; // új érték
// ugyanez: (*ad).Pointer = new Demo;
ad-> Pointer->Value = 0;
// egyik mutatón keresztül hivatkozhatunk egy
// másik mutató által hivatkozott értékre
```

Dinamikus memóriakezelés

Előnyök

- A változók élettartama független a rájuk állított mutatótól, így a példányokat nem kötik a blokkok, tetszőleges ponton létrehozhatóak és törölhetőek a programban
- Paraméterátadásnál, amennyiben referenciákat, vagy mutatókat adunk át, nem másolódik le a teljes érték, hanem csak a memóriacíme, így nem foglalunk le feleslegesen memóriát a foglalással

- ez különösen összetett típusokra, vagy tömbökre érvényes, hiszen rájuk is ráállíthatóak mutatók, pl.:

```
vector<Demo> vect;  
vector<Demo>* vectp = &vect; // mutató vektorra  
vectp->push_back(Demo());  
// elérés a mutatón keresztül
```

Dinamikus memóriakezelés

Előnyök

- Pl. ha egy rekord a memóriában 10kbyte helyet foglal, és van 1000 rekordunk, akiket egy vektorban tárolunk, és ezeket mind átmásolnánk a memóriában:
 - a `vector<Demo>` másolása közel $1000 * 10 \text{ kbyte} = 10\text{Mbyte}$ plusz memóriát igényel
 - a `vector<Demo*>` másolása $1000 * 4 \text{ byte} = 4 \text{ kbyte}$ plusz memóriát igényel
 - `vector<Demo>*` (azaz a teljes vektorra egy mutató ráállítása) csak 4 byte plusz memóriát igényel